

الفصل الثاني

معادلات الموجة

Wave Equations

كما نكر سابقاً في تطبيق ميكانيكا الموجة للمشاكل الكيميائية، فإتبه من المرغوب إكتساب فهم صفات وخصائص تلك المعادلات الموجية. وهذا الفصل مكرس لوضع بعض هذه التصورات المتصلة بالمعادلات الموجية والتي قد تكون مطلوبة فيما بعد.

الحركة التوافقية البسيطة ومعادلات الموجية

Simple harmonic motion and wave equations

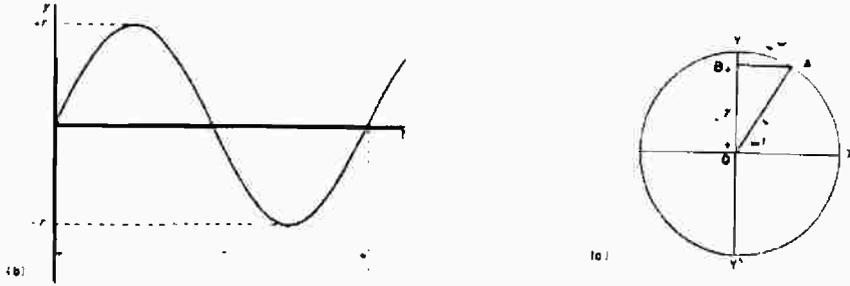
لو أخذنا جسم يتحرك بحركة توافقية بسيطة ويتذبذب حول موضع الإتزان تحت تأثير قوة تعويضية من حيث أنها تتناسب مع الإزاحة للجسيم عن موضع الإتزان.

وكمثال لهذا النوع لتلك الحركة. وهي برهنته بواسطة حركة رأسية لكتلة معلقة من زنبرك. وهذه الحركة يمكن تمثيلها كما هو مبين في الشكل (1)، حيث النقطة (A) تتحرك حول طريق دائري له نصف قطر (r)، وسرعة زاوية منتظمة (ω). فلو فرضنا الزمن صفر، فتكون (A) عند النقطة (x) للزمن (t). إذا (A) سوف تتأرجح بزاوية (ωt) كما في الشكل (1a). وإسقاط (A) على نصف القطر العمودي (YOY') عند النقطة (B). وبالتالي يمكن تعيين الإزاحة من نقطة الأصل كما يلي:

$$y = r \sin \omega t \quad - 1$$

وترينا المعادلة أن التغير في الإزاحة مع الزمن تمثل بواسطة زاوية لها سعة الموجة (r)، هذا التغير كما هو في الشكل (1b). فمثلاً النقطة (A) متحركة باستمرار حول الدائرة فإن الإزاحة (B) تتغير من أحد طرفي قطر الدائرة (OY=+r) عند ($t=\pi/2\omega$) إلى الطرف الآخر عند النقطة (Y'O=-r) عند ($t=3\pi/2\omega$)، والنقطة (B) المأخوذة للحركة التوافقية البسيطة حول النقطة (O) الأصلية. والحركة للنقطة (B) المناظرة لحركة الكتلة التذبذبية على الزنبرك عند النقطة (O) الأصلية المناظرة لموضع الإتزان للكتلة. كما أن الحركة دورية بالنسبة للتردد وتتميز بدورية مؤقتة (t) كما في الشكل (1b) والزمن المؤقت (t) هو الزمن المطلوب

لأحداث دورة كاملة للنقطة (A)، بمعنى أن الزمن اللازم لنصف القطر نحو الدفع بقوة خلال زاوية بقيمة مقدارها 2π - زاوية نصف قطرية. من هذا



1b

1a

Fig. (1) Illustrate the simple harmonic motion

$$\omega\tau = 2\pi \quad -2$$

$$\text{أو} \quad \omega\tau = 2\pi/\tau \quad -3$$

التردد (ν_e) لتذبذب النقطة B حول نقطة الإتزان ببساطة تكون مقلوب الدورة الموقته

$$\nu_e = \frac{1}{\tau} \quad -4$$

بالإشتراك في المعادلة (3) نحصل على :

$$\omega = 2\pi \nu_e \quad -5$$

العلاقة بين الطاقة والسعة

Relation between energy and amplitude:

ومن المعطوم أن الطاقة الكلية لأي جسيم هي عبارة عن مجموع الطاقة الكيناتيكية (الحركية) وطاقة الوضع أي أن :

$$E = T + V \quad -6$$

حيث أن (T) - الطاقة الحركية، (V) - الطاقة الوضعية:

ولكن بالنسبة لتحرك الجسم فى الحركة التوافقية البسيطة، فإن الطاقة يجب أن تكون ثابتة، لو لم يحدث تقلص للحركة (تضاؤل)، ولكن مع مرور الزمن أو تغيره فإن طاقة الوضع والحركة تتغير بناءً على هذا التغير. فعندما يكون جسم فى وضع إتران ممثل فى مركز الدائرة شكل (1a) فتكون طاقة الوضع تعتبر صفر، والطاقة الحركية فى هذا الوضع تأخذ أعلى قيمة (T_m) وفى هذه الحالة تساوى الطاقة (E) أى أن :

$$E = T_{\max} \quad -7$$

$$\text{or} \quad E = \frac{1}{2} m v^2 \quad (KE = \frac{1}{2} m v^2) \quad -8$$

حيث (m) كتلة الجسم، (v) سرعته عند نهاية طرف التردد، وعندما يتغير إتجاه الجسم بناءً على تغير السرعة وهذا تغير لحظى وفى هذه الحالة π يجب أن تكون بصفر، وتكون سرعة الجسم خلال موضع أو عند المرور بنقطة الإتران فإن سرعته يجب أن تأخذ قيمة عظمى v_{\max} والكيناتيكية الحركية يجب أيضاً أن قيمة عظمى T_{\max} حيث:

$$T_{\max} = \frac{1}{2} m v_{\max}^2 \quad -9$$

$$\text{or} \quad E = \frac{1}{2} m v_{\max}^2 \quad -10$$

ويكون التعبير عن (v) كما يلى :

$$v = \frac{dy}{dt} \quad -11$$

حيث (y) يمكن تعيينها بالمعادلة (1) لهذا :

$$v = \frac{dy}{dt} (r \sin \omega t) \quad \text{or} \quad v = \omega r \cos \omega t \quad -12$$

وتأخذ (v) قيمة عظمى عندما تكون جتا الزاوية لأن تأخذ قيمة عظمى وهذا يعنى أنها تأخذ الوحدة. إذاً

$$v_{\max} = \omega r \quad -13$$

وبالإستبدال فى المعادلة (10) بالسرعة (v)

$$E = \frac{1}{2} m \omega^2 r^2 \quad -14$$

من تلك المعادلة نرى أن الطاقة تتناسب تناسباً طردياً لمربع سعة التردد. فهذه تعتبر

نقطة مهمة كمرجع لما سيأتى فيما بعد :-

المعادلة التفاضلية العامة للحركة التوافقية البسيطة

General differential equation of simple harmonic motion

المعادلة $y = r \sin \omega t$ تظهر كما ترى من الشكل (1) وهي عندما تكون (A) عند النقطة (x) عند زمن بصفر لهذا نقول أن $y = 0$ عند $t = 0$ ، وهذا يعنى أن الزمن بصفر وأن النقطة (A) عند النقطة (y) تكون ($y=r$) أى عند ($t=0$)، والمعادلة المبينة للحركة سوف تصبح دالة جيب تمام (cosine) على هذه الصورة:

$$y = r \cos \omega t \quad -15$$

من هنا نجد وجود معادلتين أى منهما متساويين جيداً للحركة التوافقية البسيطة وهما:

$$y_1 = r \sin \omega t \quad -16$$

$$y_2 = r \cos \omega t \quad -17$$

الرموز الملحقة هنا ببساطة للتفريق أو للتعريف بين الدالتين، والمعادلتين كلاهما لحل المعادلة التفاضلية التى تمثل الحركة التفاضلية البسيطة وهذه المعادلات يمكن تعيينها كما يلى: حيث تكون المعادلة العامة لنيوتونيان (Newtonian) كما يلى:

$$F = ma \quad -18$$

حيث (a) تمثل العجلة، والكتلة (m) الخاضعة للقوة (F). وفى هذه الحركة التفاضلية البسيطة فإن القوة تتناسب طردياً مع الإزاحة لكن المؤثر تجاه نقطة الأصل، بمعنى على عكس إتجاه نقطة الإزاحة، هكذا

$$F = -ky \quad -19$$

حيث (k) ثابت يعرف بثابت القوة، مثلما سرعة الجسم تعين بالمعادلة (11) كما $v = \frac{dy}{dt}$ تكون العجلة للجسيم تعين بواسطة :-

$$a = \frac{d^2y}{dt^2} \quad -20$$

وبالتعويض من المعادلة (19) والمعادلة (20) إلى المعادلة (18) نحصل على المعادلة (21)

$$m = \frac{d^2y}{dt^2} + ky = 0 \quad -21$$

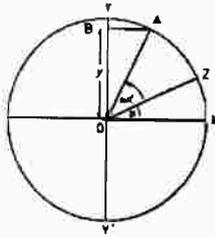
حيث تعتبر المعادلة التفاضلية للحركة التوافقية البسيطة لأى من المعادلتين 16 ، 17

المعادلة (21) الأخيرة تعتبر معادلة من الرتبة الثانية الخطية للتفاضل المتجانس. فلو كانت موجودة معادلة من هذا النوع نستطيع كتابة حللين، بعند تلك المعادلة الخطية الإتحادية لها يعتبر الحل العام. والإتحاد الخطي للمعادلتين (16, 17) يكونا على الشكل:

$$y = c_1 y_1 + c_2 y_2 \quad -22$$

حيث أن كلاً من (c_2, c_1) - ثوابت، (y) عبارة عن حل عام للمعادلة التفاضلية بدلاً من (y_2, y_1) وهذا يمكن فهمه بالتفكير ملياً للمعادلتين (16, 17) الممثلتين كحالة خاصة. إشارة إلى الشكل (1a)، حيث المعادلة الأولى تطبق عندما النقطة (A) التي تكون عند (x) لزمن صفر والمعادلة الثانية تطبق عندما النقطة (A) لتكون عند (y) عند زمن صفر. والمعادلة الأكثر أهمية وهي التي تطبق عندما تكون النقطة (A) في المنطقة ما بين (y, x) عند زمن بصفر. هذه الحالة العامة توضح في الشكل (2).

نفترض عند زمن صفر، النقطة (A) عند النقطة (z)، والزاوية (ZOx) تأخذ المقدار (α) . فلو عند الزمن (t) النقطة (A) تكون عند الوضع كما هو في الشكل 2. إذا الإزاحة (y) يمكن إيجادها بالمعادلة الآتية:



$$y = r \sin (\omega t + \alpha) \quad - 23$$

Fig. (2) The most case of simple harmonic motion

هذه المعادلة بوضوح تعتبر الحالة العامة للمسألة كما أنها تسمح كيف للنقطة (A) تكون في أي مكان على محيط الدائرة عند زمن صفر. إضافة لذلك المعادلة (23) وهي المعادلة الخطية الإتحادية للمعادلتين (16, 17) كما يمكن مفهومها بفك المعادلة (23) كما يلي:-

$$y = r (\sin \omega t \cos \alpha + \cos \omega t \sin \alpha) \quad -24$$

فمثلاً تكون (α) ثابتة لأي حالة مستقلة، فإن كلاً من جيب الزاوية) وجيب تمام الزاوية $(\cos \alpha)$ أيضاً يصبحان ثابتين. وبوضع $(\cos \alpha)$ تساوى (c_1) ، $(\sin \alpha)$ تساوى (c_2) وبالإستبدال فى المعادلة (24)

$$y = c_1 r \sin \omega t + c_2 r \cos \omega t \quad -25$$

أو $(y = c_1 y_1 + c_2 y_2)$ أى الذى يكون الإتحاد الخطى الموضح بالمعادلة (22).

وعديد من المعادلات التفاضلية تقابل المعادلة الميكانيكية تكون لنوع المعادلة (21) وتكون مهمة لتحقيق الإتحاد الخطى للمعادلة متخذة الحل العام الأكثر.

وفى المعادلة (25) الحد (r) ثابت وهذا الحد يمكن ربطه بالثابت c_1 والثابت c_2 وكذلك. فالمعادلة ربما تكتب كما يلى:

$$y = A \sin \omega t + B \cos \omega t \quad -26$$

والتي تعتبر الحل العام للمعادلة (21). كما أن المعادلة (26) يمكن تفاضلها مرتين :-

$$\frac{dy}{dt} = \omega A \cos \omega t - \omega B \sin \omega t$$

$$\frac{d^2y}{dt^2} = -\omega^2 A \sin \omega t - \omega^2 B \cos \omega t$$

$$= -\omega^2 y$$

وبكتابة المعادلة (21) فى الشكل

$$\frac{d^2y}{dt^2} + \frac{k}{m} y = 0 \quad -27$$

وبالإستبدال فى المعادلة (27)

$$-\omega^2 y + \frac{k}{m} y = 0$$

هذه المعادلة ربما تحقق لو أى من $(y = 0)$ أو أن :-

$$-\omega^2 y + \frac{k}{m} = 0$$

المعادلة سالفة الذكر معادلة حل عالية، ويمكن أن تكون فقط حقيقة عندما تكون ذبذبة الجسم عند وضع الإتزان.

الشرط الأخير يجب أن يحقق الحالة العامة هكذا :

$$w = (k/m)^{\frac{1}{2}} \quad - 28$$

والمعادلة (26) أو التي تكون مثلتها في الشكل، إلى هذا الحد المعادلة 23. تكون

$$\text{الحل للمعادلة (27) شريطة أن } \omega = \sqrt{k/m}$$

بالإضافة لتعبير الحل للمعادلة (27) في الشكل المثلثي للمعادلة (26) ربما يكون الحل أيضا خصوصا في حد الأس المعقد.

"لو القارئ غير واع للأعداد المعقدة فقد أعطيناها للقارئ في التذييل (١) قبل الإجراء إلى الجزء الثاني":

الحلول الأخرى للمعادلة التفاضلية :

Alternative solutions of the differential equation :

فلنعتبر المعادلة التفاضلية للحركة التفاضلية البسيطة مثلما في المعادلة (27). ولذلك بوضع $k/m=b^2$ فالمعادلة تأخذ الشكل :

$$\frac{d^2y}{dt^2} + b^2y = 0 \quad -29$$

والحل لتلك المعادلة يمكن أن تكون على الشكل:

$$y = K e^{qt} \quad -30$$

حيث كلاً من K , q ثوابت، وينفاضل المعادلة 30 مرتين لتعطي

$$\frac{dy}{dt} = qK e^{qt} = qy \text{ and } \frac{d^2y}{dt^2} = q^2y$$

بالإستبدال في المعادلة 29

$$(q^2 + b^2) y = 0 \quad -31$$

وعندما $y = 0$ يكون الحل غير حقيقي حيث لا تحتاج لإضافة أخرى، والشكل فيما بعد من المعادلة 30 تكون:

$$q^2 + b^2 = 0 \quad \text{من حيث} \quad q^2 = -b^2$$

بمعنى

$$q = \pm \sqrt{-b^2} \quad \text{or} \quad q = \pm i b$$

حيث $i = \sqrt{-1}$ والمعادلة (30) تعتبر حل المعادلة (29) شريطة الرمز (q) يكون

مساوى إما (ib) أو (-ib). كذلك يوجد حلين وهما (y_2, y_1) حيث :-

$$y_1 = K e^{ibt} \quad \text{and} \quad y_2 = K e^{-ibt}$$

والحل العام الأكثر سوف يكون مرتبط خطأ لكل منهما والتي يمكن كتابته

$$\begin{aligned} y &= c_1 y_1 + c_2 y_2 \\ &= c_1 K e^{ibt} + c_2 K e^{-ibt} \end{aligned}$$

ويوضع $C_2 K = D$ ، $C_1 K = C$ فالحل يصبح:

$$y = C e^{ibt} + D e^{-ibt} \quad -32$$

الثوابت (D , C) تامة الإحتياط، بمعنى المعادلة (32) هي حل للمعادلة (29) مهما تكن القيم لكل من (C , D). وهذه النتيجة تسود لأن المعادلة (29) تحتوى الإستقائى الثانى (y) مع علاقة t. والحل للمعادلة التفاضلية المتضمنة للإستقائى الأول للدالة سوف تحتوى على ثابت واحد إحتياطى، والحل للمعادلة الذى يحتوى على الإستقائى الثانى سوف يحتوى على إثنين من الثوابت الإحتياطية وهكذا... وهذه ببساطة مفهومة جيدا من المثال الآتى نفترض أن :

$$\frac{dy}{dx} = 2 \quad -33$$

$$\text{وهكذا} \quad y = 2x + k \quad -34$$

حيث (k) ثابت، الذى يأخذ أى قيمة فى المعادلة (34)، والمعادلة (33) سوف تظل

حقيقية، بالمثل لو :-

$$\frac{d^2y}{dx^2} = 3 \quad -35$$

وهكذا $\frac{dy}{dx} = 3x + k_1$

وإذا $y = \frac{3}{2}x^2 + k_1x + k_2$ - 36

فنلاحظ من المعادلة (36) للثوابت k_1, k_2 يمكن أن يأخذ أي قيمة، وهذه المعادلة مازالت حل للمعادلة (35). وقيم هذه الثوابت يمكن فقط أن تحدد عندما نفترض بعض الإضافات المحدودة على المسألة.

وبالرجوع إلى المعادلة (32)، يظهر أن الإراحة (y) هي عبارة عن مجموع الجزء الحقيقي والجزء التخيلي وكلاً منهما أجزاء في المعادلة وهما أعداد معقدة (متراكبة). ومن الأفضل الوصول لعمل الحد (y) الحقيقي بعد ذلك، حيث يجب الإشارة للإراحة الحقيقية، ثم بقدر الإستطاعة عمل هذه الحقيقة لمجموع العدد المعقد (المتراكب)، والمقارن (المقابل) لها يكون حقيقي. وهكذا مثلما (D, C) ليأخذ أي قيمة مثلاً بوضع $D = C^\circ$ حيث C° المقابل (المقارن) للثابت C حينئذ المعادلة (32) تصبح:

$$y = C e^{ibt} + C^\circ e^{-ibt} \quad -37$$

حيث الشق الثاني يكون المقارن للأول والآن (y) تجب أن تكون حقيقة تماماً، إضافة لذلك، بوضع :

$$C = \frac{\Gamma}{2i} e^{i\alpha}$$

ولهذا $C^\circ = -\frac{\Gamma}{2i} e^{-i\alpha}$

حيث أن كلاً من (α, r) ثوابت. مثلما (C) تعتبر ثابت إحتياطي لذلك يمكن أن تأخذ أي قيمة لتكون مناسبة. وعليه فالمعادلة (37) تصبح:

$$y = \frac{\Gamma}{2i} e^{i\alpha} e^{ibt} - \frac{\Gamma}{2i} e^{-i\alpha} e^{-ibt}$$

أو

$$y = \frac{\Gamma}{2i} [e^{i(bt+\alpha)} - e^{-i(bt-\alpha)}] \quad - 38$$

ولنتذكر أن:

$$\sin x = \frac{1}{2i} (e^{ix} - e^{-ix}) \quad \text{تذيلية (١)}$$

وربما تكتب المعادلة الأخيرة كما يلي :

$$y = r \sin (bt + \alpha) \quad -39$$

هذه المعادلة تفيد أن الحركة عبارة عن دائرية وأن :-

$$b\tau = 2\pi \quad \text{or} \quad b = \frac{2\pi}{\tau} \quad -40$$

وبمقارنة المعادلة (40) بالمعادلة (2) نجد أن $b = \omega$ ، ثم المعادلة (39) تصبح:

$$y = r \sin (\omega t + \alpha)$$

$$\text{or} \quad y = r \sin \omega t \cos \alpha + r \cos \omega t \sin \alpha$$

$$\text{أو بوضع} \quad r \cos \alpha = A , r \sin \alpha = B$$

$$\therefore \quad y = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

هذه المعادلة تعتبر الحل في حساب المثلثات (المثلثي) للمعادلة التفاضلية التي ذكرت

سابقاً. هذا الشكل المثلثي، يمكن تحويله ببساطة إلى شكل أسى معقد (متراكب) باستخدام هذه العلاقة:

$$\sin x = \frac{1}{2i} (e^{ix} - e^{-ix})$$

$$\text{and} \quad \cos x = \frac{1}{2} (e^{ix} + e^{-ix}) \quad \text{تذيلية (١)}$$

وبالاستبدال في الشكل المثلثي لهذا :-

$$\begin{aligned} y &= \frac{A}{2i} (e^{i\omega t} - e^{-i\omega t}) + \frac{B}{2} (e^{i\omega t} + e^{-i\omega t}) \\ &= \left(\frac{iB + A}{2i} \right) e^{i\omega t} + \left(\frac{iB - A}{2i} \right) e^{-i\omega t} \end{aligned}$$

و بوضع

$$\left(\frac{iB + A}{2i} \right) = C \text{ and } \left(\frac{iB - A}{2i} \right) = D$$

$$y = C e^{+i\omega t} + D e^{-i\omega t}$$

ومن الواجب أن نلاحظ أو نتذكر أن الحل للمعادلة التفاضلية للشكل:

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + \omega^2 y = 0 \quad - 41$$

ربما يأخذ الشكل $y = A \sin \omega t + B \cos \omega t$ - 42

أو الشكل $y = C e^{+i\omega t} + D e^{-i\omega t}$ - 43

يكون أى الإثنين الأكثر مناسبة للمشكلة التى تحت البحث.

Progressive Waves

الموجات المتعاقبة :

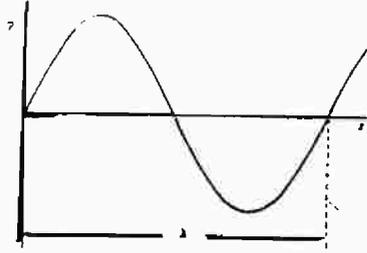
بأخذ واحدة من أبسط المعادلات للحركة التوافقية البسيطة وهى

$$y = r \sin \omega t$$

وبوضع $\omega = \frac{2\pi}{\tau}$ فالمعادلة تصبح :

$$y = r \sin \frac{2\pi}{\tau} t \quad - 44$$

والمعادلة (44) تربينا العلاقة بين الإزاحة والزمن، وهى معادلة متوقفة إلى حين (بمعنى على الزمن والإزاحة). لو الكتلة تتذبذب على طرف أو فى نهاية سلك زنبك مغموسة فى سائل فإتباعها سوف تعود إلى أعلى الذيل (تعود لعمل سلسلة) من الموجات المتعاقبة على السطح التى سوف تكون متوقفة على الزمان والمكان (بمعنى الحيز الفراغى). فلو كانت الموجة عبارة عن صورة ضوئية فى بضعة لحظات فى زمن (نفترض صفر زمنى) فإتباعها سوف تأخذ شكل جيب موجة، ويرسم الإزاحة (ϕ) مقابل المسافة (x) من المنبع ستكون على شكل منحنى جيبى كما فى الشكل (31). هذه الموجة تأخذ حيز دورى (متكرر الحدوث) (λ)، فى مثل هذه الحالة تعرف بطول الموجة.



فعندما تتغير الإزاحة مع الزمن مع الدورية الموقّنة τ . فالمعادلة (44) تكون هكذا بالتمثيل، عندما تتغير الإزاحة مع المسافة بحيز دورى متكرر الحدوث (λ) والمعادلة المناسبة يجب أن تكون عند زمن صفر عند مرور.

Fig. (3) progressive waves at zero time

$$\phi = r \sin \frac{2\pi}{\lambda} x \quad - 45$$

بعرض الوقت (t)، الموجه ككل سوف تأخذ حركة متقدمة لمسافة (vt) حيث (v) السرعة الموجية. والوضع فى هذه الحالة بوضوح فى الشكل (4). الشكل للموجه يبقى ممثل بدالة جيب زاوية، لو المسافة (vt) قد طرحت من كل قيمة (x). فمن هنا:

$$\phi = r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x - vt) \quad - 46$$

تعطى اعتماد الإزاحة على المسافة عند أى زمن t .

والمعادلة (46) تعتبر أحد الحلول للمعادلة التفاضلية للحركة الموجية والتي تطبق على موجه لأى شكل. فلو الشكل غير معطوم، فوق ذلك ϕ سوف تكون بعض دالة للمقدار ($x - vt$) أى أن:

$$\phi = f(x - vt)$$

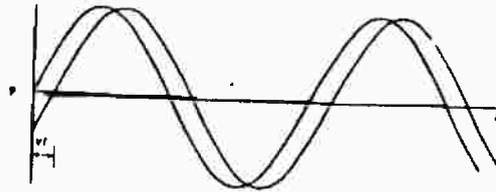


Fig. Progressive waves at time t.

الدالة التكميلية ربما تحذف بالتفاضل مرتين مع ثبوت كل متغير

$$\left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)_t = f'(x - vt) \quad \left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2}\right)_t = f''(x - vt) \quad - 47$$

$$\text{أو} \quad \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)_z = -v f'(x - vt) \quad \left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2}\right)_z = v^2 f''(x - vt) \quad - 48$$

وبمقارنة المعادلة (47) بالمعادلة (48) نجد أن :

$$\left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2}\right)_z = \frac{1}{v^2} \left(\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2}\right)_t \quad - 49$$

وهي التي تعتبر المعادلة العامة التفاضلية لمعادلة الموجه.

الموجات القائمة

أنظر الشكل (4) للموجه التي بالمعادلة (46)، تطبق فقط على الحركة لبعده واحد والأفضل إعتبار تطبيقها لإهتزاز سلك. فلو إعتبرنا السلك معلق (مثبت) في إحدى طرفيه، ربما تنعكس الموجه من نقطة التثبيت وترتحل للخلف أسفل السلك مثلما تنعكس إتجاه حركته، فإن سرعة الموجه الإنعكاسية هي $(-v)$ ومعادلته سوف تعطى بواسطة إستبدال (v) بالمقدار $(-v)$ في المعادلة (46) لتعطى :

$$\phi = r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x + vt) \quad - 50$$

ولو أن السلك مثبت من الطرفين، فالموجات المتعاقبة تعطى بالمعادلتين (50,46) وسوف ترحل إلى أعلى ثم إلى أسفل ويكون حاصل الإراحة للسلك من نقطته لموضع الإرتزان سوف تعطى بواسطة المجموع الكلي للإزاحتين منفردتين مثل:-

$$\phi = r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x - vt) + r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x + vt) \quad - 51$$

الآن، فبالنسبة لأي حركة موجه متعاقبه $v = \gamma \lambda$ ، حيث γ - سعة التردد للموجه ولهذا فالمعادلة (51) يمكن كتابتها في الشكل :

$$\phi = r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x - \gamma \lambda t) + r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x + \gamma \lambda t)$$

$$\text{أو} \quad \varphi = r \sin 2\pi \left(\frac{x}{\lambda} - \gamma t \right) + r \sin 2\pi \left(\frac{x}{\lambda} + \gamma t \right) \quad 52$$

بفك (تمديد) الأجزاء المثلثاتية في المعادلة 52

$$\begin{aligned} \varphi &= r \left(\sin \frac{2\pi}{\lambda} x \cos 2\pi \gamma t \cos \frac{2\pi}{\lambda} x \sin 2\pi \gamma t \right. \\ &\quad \left. + r \left(\sin \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t + \cos \frac{2\pi}{\lambda} x \sin 2\pi \gamma t \right) \right) \end{aligned}$$

$$\text{أو} \quad \varphi = 2r \sin \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t \quad 53$$

وبالنظر للمعادلة (53) نرى أن (φ) تصبح صفر كلما $x \sin 2\pi (\lambda)$ تكون صفر باهمال

قيمة الزمن (t) . والآن

$$\sin \frac{2\pi}{\lambda} x = 0$$

كلما

$$\frac{2\pi}{\lambda} x = n \pi$$

حيث (n) عدد صحيح. هكذا يكون، كلما $x = n (\lambda/2)$.

مثل هذه الموجه المبينة بالمعادلة (53)، تعرف بالموجه القائمة وأنها سوف تحقق

أن تلك الموجه تكون مصاحبة طبيعياً بمجموعة لعدد صحيح. في السلك المثبت من الطرفين وسوف يفرض حد شرط على الوضع والذي حقق ذلك الغرض (لحد الشرط) هو شروينجر على طوفان لنموذج من الكواكب السيارة تستطيع إحداث أوتوماتيكياً مجموعة لأعداد صحيحة (تلقائياً) أو (ذاتياً).

الحل لتلك المعادلة الموجيه المعطاه سابقاً للموجه القائمة، المعادلة (53) حصلنا

عليها باعتبار الموجه المتعاقبة مثل:

$$\varphi = r \sin \frac{2\pi}{\lambda} (x - vt) \quad 46$$

ولو النقطة الابتدائية تصبح معادلة الموجه المتعاقبة:-

$$\varphi = r \cos \frac{2\pi}{\lambda} (x - vt) \quad 54$$

فيكون حل المعادلة القائمة هي:-

$$\varphi = 2r \cos \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t \quad 55$$

إذا يوجد حلين للمعادلة القائمة هكذا وتعطى بواسطة المعادلة 53 والمعادلة 55.
هاتين المعادلتين يمكن كتابتهما كما يلي:

$$\varphi_1 = 2r \sin \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t \quad - 56$$

and

$$\varphi_2 = 2r \cos \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t \quad - 57$$

حلول أخرى كثيرة عامة للموجة القائمة ناتجة عن الإتحاد الخطى للمعادلات
(57,56).

$$\varphi = A \varphi_1 + B \varphi_2 \quad - 58$$

حيث أن كلا من (A, B) ثوابت إختيارية. الإرتباط الخطى إذا يمكن كتابته كما يلي:

$$\varphi = A \cdot 2r \sin \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t + B \cdot 2r \cos \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t$$

$$\text{or} \quad \varphi = [2r \cos 2\pi \gamma t] [A \sin \frac{2\pi}{\lambda} x + B \cos \frac{2\pi}{\lambda} x] \quad - 59$$

هذه المعادلة يمكن التعبير عنها فيما بعد في الأجزاء للأس المعقد (المتراكب) وذلك
بوضع

$$A = k \sin \alpha \quad \text{and} \quad B = k \cos \alpha$$

بينما

$$\begin{aligned} \varphi &= [2r \cos 2\pi \gamma t] [k \cos (\frac{2\pi}{\lambda} x - \alpha)] \\ \varphi &= [2r \cos 2\pi \gamma t] [\frac{1}{2} k \exp[i(\frac{2\pi}{\lambda} x - \alpha)] + \frac{1}{2} k \exp[-i(\frac{2\pi}{\lambda} x - \alpha)]] \\ \varphi &= [2r \cos 2\pi \gamma t] [\frac{1}{2} k \exp^{-i\alpha} \cdot \exp^{(2\pi i/\lambda)x} \\ &\quad + \frac{1}{2} k \exp^{i\alpha} \cdot \exp^{(2\pi i/\lambda)x}] \quad - 60 \end{aligned}$$

بوضع $C = \frac{1}{2} k \exp^{i\alpha}$ ، $D = \frac{1}{2} k \exp^{-i\alpha}$ ، تصبح المعادلة 60 كما يلي:-

$$\varphi = [2r \cos 2\pi \gamma t] [C \exp(\frac{2\pi i}{\lambda} x) + D \exp(-\frac{2\pi i}{\lambda} x)] \quad - 61$$

وبهذا تكون المعادلتين 59, 61 هما حينئذ حلول لمعادلة الموجه التفاضلية للموجه القائمة. وفي هاتين المعادلتين يوجد قوس الذي يصف ϕ كيف تتغير مع x . والجزء الفراغي والقوس الذي يصف كيف تتغير ϕ مع الزمن t . في ميكانيكا الكم والجزء الزمني يكون مهم عندما تكون الصفات المغناطيسية المصاحبة مع التحرك للإلكترونات المقيدة تحت الإعتبار، ولكن في معظم الحالات القيمة المتوسطة للدالة (ϕ) المهمة تقع على الفترة المدركة للزمن، وكيف تعتمد هذه القيمة لـ (ϕ) على (x). تحت هذه الظروف يمكن أن تكون منطقية لإعتبار فقط الجزء الحيز الدقيق لدالة الموجه.

The Schrodinger wave equation

معادلة شرودنجر للموجه:

لأنه من الضروري إعتبار الجزء الحيز لمعادلة الموجه، فإن الجزء الزمني يمكن أنه يزال بالتفاضل. ولنعتبر أحد الحلول البسيطة لمعادلة الموجه التفاضلية وهي:-

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} \quad - 49$$

التي تكون :

$$\phi = 2 r \sin \frac{2\pi}{\lambda} x \cdot \cos 2\pi \gamma t \quad - 53$$

فبالنسبة للموجات القائمة، حيث تكتب المعادلة 53، كما يلي :

$$\phi = \psi(x) \cdot \cos 2\pi \gamma t$$

حيث $\psi(x)$ عبارة عن دالة لـ (x)، ثم بالتفاضل :-

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \psi'(x) \cdot \cos 2\pi \gamma t$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = \psi''(x) \cdot \cos 2\pi \gamma t \quad - 62$$

وكذلك :

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} = -\psi(x) \cdot 2\pi \gamma t$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = -\psi(x) \cdot 4\pi^2 \gamma^2 \cos 2\pi \gamma t \quad - 63$$

بالإستبدال من المعادلة 62, 63 إلى المعادلة 49.

$$\psi''(x) \cdot \cos 2\pi \gamma t = \frac{1}{v^2} [-\psi(x) \cdot 4\pi^2 \gamma^2 \cos 2\pi \gamma t]$$

$$\text{or } \psi''(x) = - \frac{4\pi^2 \gamma^2}{v^2} \psi(x) \quad - 64$$

مثلاً $\lambda = v/\gamma$ فإن المعادلة (64) يمكن كتابتها كما يلي :-

$$\psi''(x) = - \frac{4\pi^2}{\lambda^2} \psi(x)$$

$$\text{or } \psi''(x) + \frac{4\pi^2}{\lambda^2} \psi(x) = 0 \quad - 65$$

فالعملية السابقة بهذا الشكل تزيل الزمن المتغير في المعادلة 65 والتي يمكن كتابتها على الصورة الآتية :

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + \frac{4\pi^2}{\lambda^2} \psi = 0 \quad - 66$$

ولتطبيق هذه المعادلة للجسيم، (λ) - يجب إستبدالها بجزء العزم باستخدام علاقة دي بروجلي ((de Broglie relationship) وهي:

$$\lambda = h/p \quad - 67$$

حيث h - ثابت بلانك Planck's constant ، P - عزم الجسيم، ومن المعادلة (67) نجد أن :-

$$\frac{1}{\lambda^2} = P^2 / h^2 = \frac{m^2 v^2}{h^2}$$

بالإستبدال في المعادلة (66)

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + \frac{4\pi^2 m^2 v^2}{h^2} \psi = 0 \quad - 68$$

ولنتذكر أن $T = \frac{1}{2} m v^2$ ولهذا

$$v^2 = \frac{2T}{m} \quad - 69$$

علاوة عن ذلك $T = E - V$ ولذلك فإن المعادلة (69) يمكن كتابتها على الصورة $v^2 = 2/m (E - V)$ ، بالإستبدال في المعادلة 68.

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + \frac{8\pi^2m}{h^2} (E - V) \psi = 0 \quad - 70$$

هذه المعادلة: يصبح الزمن المستقل لمعادلة شرودنجر في أحد الأبعاد، بالنسبة لثلاث

أبعاد فإنها تصبح : -

$$\frac{\partial^2\psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2\psi}{\partial z^2} + \frac{8\pi^2m}{h^2} (E-V) \psi = 0$$

أو أكثر إختصاراً :

$$\nabla^2 \psi + \frac{8\pi^2m}{h^2} (E-V) \psi = 0 \quad - 71$$

حيث ∇^2 يعرف بمعامل لابلاس Laplacian operator ومعادلة شرودنجر هي عبارة

عن معادلة تصف خواص الجسم من ناحية الحركة الموجية.

Eigenfunctions and Eigen values

الدوال الذاتية والقيم الذاتية

عندما تطبق معادلة شرودنجر على مسألة جديدة بالذكر، فإن المعادلة (17) يجب أن

تحل. كما يوجد عديد من التعبيرات للدالة ψ التي تعوض معادلة شرودنجر، ولكن يوجد فقط بعض الحلول والتي تكون مقبولة للمسألة تحت البحث. والحلول المقبولة تعرف بدالة ذاتية أو إلى حد بعيد تأخذ سلوك الدوال والمقابل للطاقة (E) تعرف بقيم إيجن للنظام، (بقيم ذاتية).

نوع العوامل التي تجعل دالة الموجة مقبولة سوف تشرح في الفصل التالي لهذا

الفصل ولكن الأساس يمكن أن يفسر هنا بالمثال البسيط. ولنعتبر المعادلة التفاضلية:

$$\frac{dy}{dx} = 2 \quad - 72$$

والحل لهذه المعادلة هو :

$$y = 2x + k \quad - 73$$

حيث k ثابت إحتياطي ويمكن أن يأخذ أي قيمة. ولا يوجد مقدار لقيمة k . كما أن

تفاضل المعادلة (73) سيقودنا إلى المعادلة (72). وهكذا يوجد عدد مطلق للحلول للمعادلة

(72): وكل حل يصبح خط مستقيم بميل قدره (2)، ولو على أي حال، الظروف المطروحة

تدخل، إذا الحل لتلك المعادلة (72) يجب أن تمر خلال النقطة $x=1$ ، $y=5$. وإنما سوف نرى أنه

يوجد فقط قيمة واحدة للمقدار k والذي يفى بهذا الغرض وهذه القيمة وهي $k=3$. والحل

المقبول فقط لتلك المعادلة (72) بناءً على تلك الظروف المسبقة تكون إذاً.

$$y = 2x + 3$$

ففى المثال السابق واحد فقط ثابت وواحد إحتياطي، ولكن مع معادلة شرودنجر معادلة تفاعل من الرتبة الثانية، فإنه يوجد اثنين من الثوابت سوف تشملها وفى شرحنا السابق لهذا الفصل عن منظور المادة، فالمعادلة العامة لشرودنجر سوف تكتب لتلك الحالات، حيث طاقة الوضع للنظام تكون ثابتة. ولأخذ أحد المحاور فقط من معادلة شرودنجر وذلك للتبسيط.

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + \frac{8\pi^2m}{h^2} (E-V) \psi = 0 \quad - 70$$

فلو أن طاقة الوضع v ثابتة لحالة مستقلة للنظام، سيكون المجموع الكلى للطاقة E ثابت إذا: -

$$\frac{8\pi^2m}{h^2} (E-V) = k^2$$

حيث k - ثابت والمعادلة (70) يمكن أن تكتب على هذه الصورة :

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + k^2 \psi = 0 \quad - 74$$

والمعادلة لهذا النوع قد حلت سابقاً لهذا الباب. والمعادلة هي المعادلة (41) والحل لهذا الجزء للدالة المثلثاتية والأس المعقد (المتراكب) أعطيتا فى المعادلتين 42 ، 43 على التوالى. وبالمثل ثم، الحل لمعادلة شرودنجر للثابت (V) الذى يمكن كتابتها كما يلى: -

$$\psi = A \sin kx + B \cos kx \quad - 75$$

$$\text{أو} \quad \psi = C e^{+ikx} + D e^{-ikx} \quad - 76$$

حيث أن A, B, C, D ثوابت إختيارية. وهذه الحلول هى دوال ذاتية (إيجن) يمكن تعيينها وذلك بفرض كحد شرط على المسائل الإعتبارية وذلك للوصول لقيم مقبولة لتلك الثوابت.

Interpretation of ψ

التفسير لدالة الموجة ψ : -

عندما تحل معادلة الموجه لإيجاد دالة الموجه ψ . علماً بأن ψ ولا المقابلة لها (ψ^*) لهما أى مفهوم فيزيائى. وبالتالي يكون حاصل ضرب العدد المعقد (المتراكب) والمقابل له كمية حقيقية، على أى حال، فإين حاصل ضرب $\psi\psi^*$ دالة حقيقية للإحداثيات وبعض المفاهيم الفيزيائية ربما تنسب إليها.

ولنا أن نتذكر أن طاقة الموجه تتناسب طردياً لمربع السعة (المدى) (أنظر المعادلة 14)، علاوة على ذلك طاقة الموجه التشويشية عبارة عن قياس لكثافتها وأن كثافتها تتناسب لمربع السعة. فلو أن الآن توسون وريد اشتغلا على إنحراف الإلكترونات (Thomson and Raid) فإننا نقول أن حزمة الأشعة الإلكترونية شتت بواسطة بللوره وسمح لها بعد ذلك بالسقوط على شاشة فلورسنسية لسوف نرى ضوء لامع كشكل ناشيء عند نقطة، حيث سيكون تركيز الإلكترون الساقط على الشاشة. ولو افترضنا أن واحد إلكترون هو الذى سمح له بالسقوط على الشاشة، حيث يوجد أعلى احتمالية لسقوطه فى الجزء اللامع وستكون شدة الفلورسنس عالية. وعليه فعملية الإحتمالية لإيجاد الإلكترون عند تلك النقطة المحددة تغيد فى حد ذاتها متعلقة لشدة الفلورسنس، ثم بعد ذلك لمربع السعة للموجه المبنية على سلوك الإلكترون. فمثلاً دالة الموجه لها صفة السعة فإن احتمالية وجود الإلكترون عند أى نقطة محددة ربما يكون له ارتباط بالقيمة وهي حاصل ضرب $\psi\psi^*$ عند تلك النقطة.

وحاصل ضرب $\psi\psi^*$ عادة تفسر وكأنها تتناسب مع احتمالية إيجاد الجسيم عند النقطة المحددة $\psi\psi^*dV$ وهكذا يشير كانه تتناسب لإحتمالية إيجاد الجسيم فى أى عنصر حجم dV ، أو فيما بعد. أو ربما تشير لتناسب إلى شدة الجسيم فى الحجم dV .

هذا التفسير المبين من حقيقة وهو أن بعض الإلكترونات لها صفات كوصف لجسيم والبعض الآخر يتطلب وصفه بمعادلات الموجه. والمظهر الوحيد الذى يمتلك كلاً من صفة الجسيم وصفة الموجه حيث تكون الفروض الأساسية للفيزياء الحديثة المقترحة بواسطة هيسنبرج (Heisenberg 1927) والتي تعرف بمبدأ عدم التأكيد (Uncertainty Principle) التى تنص على "التزامن الثابت الحقيقى لإيجاد العزم (أو الطاقة) لجسيم ووضع غير ممكن". فعندما يكتسب إلكترون صفه الجسيمات يكون وضعه يمكن معرفته مع بعض التديقات، ولكن يوجد عدم تأكد بالإشارة إلى عزمه. وعندما هو يكتسب صفة الموجه، مثلما فى الإنحراف، فإن العزم يمكن تحديده ولكن وضعه غير مؤكد. وفى الحقيقة، إشارة إلى عدم التأكيد فى العزم مثلما ΔP وعدم التأكيد فى الوضع مثلما ΔX ، إذا توجد العلاقة :-

$$\Delta P \cdot \Delta X \simeq h$$

منذ ذلك الحين يكون وضع الإلكترون ذو الطاقة المحددة لا تستطيع معرفتها بالضبط. وكمية حاصل ضرب $\psi\psi^*$ يمكن توضيحها فى جزئيه احتمالية وضع الإلكترون.

ولمناقشة النقاط فى هذا الفصل يمكن تفسيرها بواسطة تطبيق معادلة شرودنجر

لبعض مسائل ميكانيكا الكم فى الفصل التالى.