

الباب الأول  
التحكم الالكترونى فى محركات  
التيار المستمر



## التحكم الالكتروني في محركات التيار المستمر

١ / ١ - أشباه الموصلات :

لقد اتجهت الشركات المصنعة على استخدام أشباه الموصلات بدلاً من الريليات الكهرومغناطيسية EMR'S فى التحكم فى الآلات الكهربية بصفة عامة، حيث الأداء الأفضل، والسعر المنخفض، وإمكانية التحكم فى سرعة المحركات وبدئها فى آن واحد .

وسوف نتناول فى هذه الفقرة بإيجاز أهم أشباه الموصلات المستخدمة فى التحكم فى الآلات الكهربية .

١ / ١ / ١ - الثنائيات (الموحدات) ( **Diodes ( Rectifiers)** :

يتكون الثنائى من وصلة ثنائية P - N مصنوعة من أشباه الموصلات مثل السليكون Si أو الجرمانيوم Ge ويتواجد الثنائى عادة فى الأسواق على شكل اسطوانة مرسوم عليها شريط ملون على أحد جانبيها للدلالة على مكان المادة N ( السالبة ) والتي تمثل المهبط Cathode ، أما الجانب الآخر فيمثل المادة P ( الموجبة ) والتي تمثل المصعد Anode .

وفيما يلى رمز الثنائى :

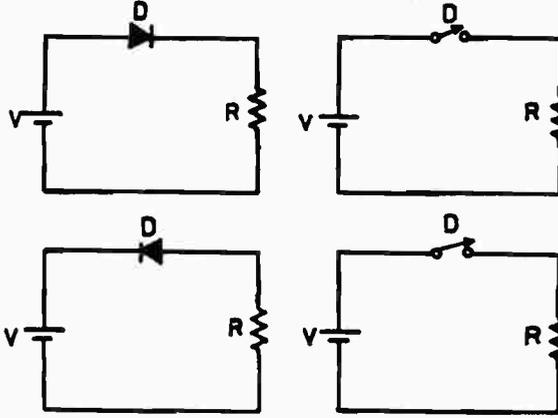


ويعتبر الثنائى فى الوضع الطبيعى كمفتاح مفتوح، وحتى يعمل الثنائى كمفتاح مغلق يجب تعريضه لانحياز أمامى Forward bias ، أى تعريض مصعده لجهد موجب، وتعريض مهبطه لجهد سالب، ويكون اتجاه مرور التيار من المصعد إلى المهبط ويقال : إن الثنائى فى حالة وصل ( ON ) .

أما إذا تعرض الثنائى لانحياز عكسى Reverse bias ، أى تعرض مهبطه لجهد موجب بالنسبة لجهد المصعد يمر تيار تسرب صغير جداً Leakage current ، ويعمل

الثنائي في هذه الحالة كمفتاح مفتوح، ويقال: إن الثنائي في حالة قطع off.

والشكل ( ١ - ١ ) يبين طريقة عمل الثنائي .



الشكل ( ١ - ١ )

والجدير بالذكر أن ثنائي الجرمانيوم يتحول لحالة الوصل عندما يكون فرق الجهد بين مصعده ومهبطه أكبر من  $0.3V$ ، ويكون فقد الجهد فيه  $0.3V$  تقريباً، أما ثنائي السليكون فيتحول لحالة الوصل عندما يكون فرق الجهد بين مصعده ومهبطه أكبر من  $0.6V$ ، ويكون فقد الجهد فيه  $0.6V$  تقريباً. علماً بأن الثنائي السليكوني هو السائد تقريباً في الأسواق لأنه الأكثر استقراراً في درجات الحرارة العالية، وتستخدم الثنائيات على نطاق واسع في دوائر التوحيد Rectification circuits.

ويندرج تحت عائلة الثنائيات ثنائيات خاصة تعرف بثنائيات الزينر، وهي ثنائيات سليكونية، لها خواص تسمح بإمرار جهد مستمر ثابت في الانحياز العكسي، وهي تشبه الثنائيات العادية في الشكل.

فعندما يتعرض ثنائي الزينر لانحياز أمامي يعمل كثنائي عادي، ويتحول لحالة الوصل، ويمر التيار الكهربائي، ويكون فرق الجهد بين مصعده (A) ومهبطه (K) مساوياً  $0.6 : 0.7 V$  تقريباً. وعند تعريض ثنائي الزينر لانحياز عكسي فإن ثنائي الزينر يكون في حالة قطع في البداية، وبمجرد زيادة فرق الجهد بين مهبطه ومصعده عن جهد انهياره يتحول الثنائي لحالة الوصل، وبالتالي يعمل ثنائي الزينر في هذه

الحالة كمنظم للجهد للمحافظة على الجهد بين مهبطه ومصعده لا يتجاوز جهد الزينر للثنائي .

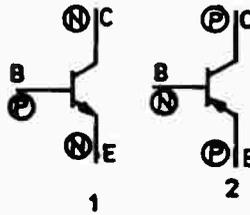
وفيما يلي رمز ثنائي الزينر :



### ١ / ١ / ٢ - الترانزستور Transistor :

للترانزستور ثلاثة أرجل وهي : القاعدة ( B ) Base ، والباعث ( E ) Emitter ، والمجمع ( C ) Collector ، ويصنع الترانزستور من ثلاث طبقات من أشباه الموصلات ، وهذه الطبقات بعضها سالب N ، وبعضها موجب P . وتقسم الترانزستورات حسب قطبية هذه الطبقات إلى ترانزستورات PNP ، وتتألف من طبقتين سالبتين N وطبقة موجبة P ، وترانزستورات PNP ، وتتألف من طبقتين موجبتين P وطبقة سالبة N .

وفيما يلي رموز هذه الترانزستورات :



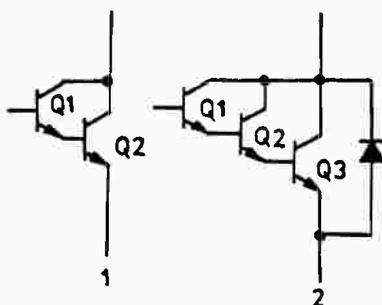
ويعتبر الترانزستور في حالة قطع طبيعي ، أى أن تيار مجمعه يساوى صفراً . وعند تعريض القاعدة والباعث لانحياز أمامي وتعريض المجمع والقاعدة لانحياز عكسي يتحول الترانزستور لحالة الوصل ، فمثلاً : بالنسبة للترانزستور NPN عندما يكون جهد القاعدة أكبر من جهد الباعث ، وعندما يكون جهد المجمع أعلى من جهد القاعدة ، يتحول الترانزستور لحالة الوصل . والعكس بالعكس بالنسبة لترانزستور PNP .

وعادة يستخدم الترانزستور كمفتاح في دوائر التحكم في المحركات ، فعندما يكون تيار القاعدة صفراً فإن الترانزستور يكون في حالة قطع Cut off ، وعند مرور تيار قاعدة كاف يتحول الترانزستور لحالة الوصل الكامل Fully on ويمر تيار كبير في

المجمع، وعادة فإن فرق الجهد الفعلى بين مجمع وباعث الترانزستور يساوى (0.2:0.4 V) عند حالة الوصل الكامل، وعادة تعرف النسبة بين تيار المجمع وتيار القاعدة للترانزستور بمعامل الكسب للترانزستور ويرمز له  $\beta$ ، حيث إن:

$$\beta = \frac{I_C}{I_B} \rightarrow 1.1$$

والجدير بالذكر أن قيمة معامل الكسب  $\beta$  تتفاوت من ترانزستور لآخر حسب تصميمه، وهى تساوى فى المتوسط 100، ويمكن زيادة معامل كسب  $\beta$  للترانزستورات بتوصيل الترانزستورات معاً كما يلى:



ويكون الكسب الكلى فى هذه الحالة مساوياً حاصل ضرب كسب الترانزستورات المنفردة، وتسمى هذه التوصيلة دارلنجتون، وتوجد ترانزستورات تحتوى على هذه التوصيلة داخل قالب واحد، ولها ثلاثة أرجل فقط وتسمى ترانزستورات دارلنجتون، ويصل تيار مجمعها 300A، وتحمل فرق جهد على أطرافها (المجمع - الباعث) عندما تكون فى حالة قطع يصل إلى 1000V.

٣ / ١ / ١ - ترانزستور تأثير المجال معدن أكسيد شبه الموصل Mosfet:

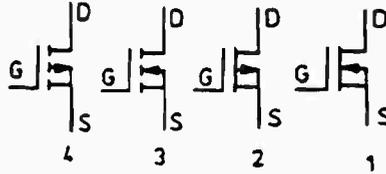
يوجد نوعان من ترانزستورات Mosfet، وهما:

١ - نوع النضوب Depletion type.

٢ - نوع التعزيز Enhancement type.

ولكليهما ثلاثة أرجل، وهى المصرف (D) Drain، والمصدر أو المنبع Source (S)، والبوابة (G) Gate. وتصنع هذه الترانزستورات من قناة موجبة P أو قناة سالبة N.

وفيما يلي رموز ترانزستورات Mosfet: فالرمز 1 لترانزستور نوع النضوب بقناة N. والرمز 2 لترانزستور نوع النضوب بقناة P. والرمز 3 لترانزستور نوع التعزيز بقناة N. والرمز 4 لترانزستور نوع التعزيز بقناة P.



والفرق بين ترانزستور Mosfet نوع النضوب ونوع التعزيز في قطبيه فرق الجهد بين البوابة والمصدر  $V_{GS}$  والذي يعمل عنده كلاهما، فيعمل ترانزستور النضوب بقناة N عندما يكون فرق الجهد  $V_{GS}$  بالموجب أو السالب، ويزداد تيار المصرف  $I_D$  بزيادة فرق الجهد عند القطبية الموجبة، ويقل بزيادة الجهد عند القطبية السالبة؛ لذلك يمكن اعتباره ترانزستور في حالة توصيل طبيعي. ويعمل ترانزستور التعزيز بقناة N عندما تكون قطبية فرق الجهد  $V_{GS}$  بالموجب فقط، ويزداد تيار المصرف  $I_D$  بزيادة فرق الجهد  $V_{GS}$  ويقل بنقصانه، ويكون الترانزستور في حالة قطع عندما يكون  $V_{GS}$  مساوياً للصفر.

والجددير بالذكر أن ترانزستور Mosfet نوع التعزيز هو أغلب أنواع ترانزستورات Mosfet انتشاراً.

ولقد استطاعت ترانزستورات Mosfet التغلب على مشكلة كبيرة موجودة في الترانزستورات العادية، وهي كبر تيار تشغيلها، فمثلاً: يبلغ تيار التشغيل (تيار القاعدة)  $I_B$  لترانزستور دارلنجتون معامل كسبه 100 وتيار مجمعه حوالي 3A، في حين أن تيار بوابة ترانزستورات Mosfet عادة تكون بالميكرو أمبير.

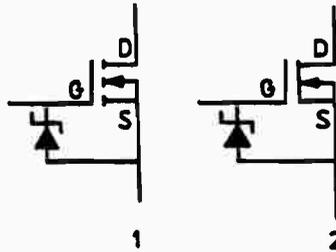
والجددير بالذكر أن ترانزستورات Mosfet يتم التحكم فيها بالتحكم في فرق الجهد بين البوابة والمصدر  $V_{GS}$ ، وليس بالتحكم في شدة تيار البوابة  $I_G$ . وتتميز ترانزستورات Mosfet عن الترانزستورات العادية بالسرعة العالية، وإمكانية توصيل

أكثر من ترانزستور Mosfet بالتوازي معاً لزيادة سعة التيار، وهذا بالطبع لا يمكن تحقيقه مع الترانزستورات العادية، الأمر الذي دفع المصممين للاتجاه لترانزستورات Mosfet نوع التعزيز في التحكم في القدرة.

وتوجد أنواع من ترانزستورات Mosfet تعمل عند جهود تصل إلى 650V وتيارات تصل إلى 100A. ويعاب على ترانزستورات Mosfet حساسيتها العالية التي قد تؤدي لتلفها قبل استخدامها إذا لم تستخدم بحذر، حيث تنهار عند انتقال الشحنات الكهروإستاتيكية إلى أرجلها من الأجسام الخارجية بفعل الاحتكاك.

والجدير بالذكر أن معظم الأنواع الجديدة من ترانزستورات Mosfet الموجودة بالأسواق تحتوي على ثنائي زينر بين البوابة والمصدر لمنع ارتفاع  $V_{GS}$  لقيم غير آمنة، وبالتالي تحمي الترانزستور من الجهود العابرة بالدائرة وكذلك عند النقل والتداول.

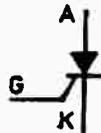
وفيما يلي رموز ترانزستورات Mosfet التي تحتوي على ثنائي زينر: فالرمز 1 لترانزستور Mosfet نوع التعزيز. والرمز 2 لترانزستور Mosfet نوع النضوب وكلاهما بقناة N.



٤ / ١ / ١ - الموحد السليكوني المحكوم (الثايرستور) SCR :

للتايرستور ثلاثة أرجل، وهي: المصعد (A) Anode، والمهبط (K) Cathode، والبوابة (G) Gate.

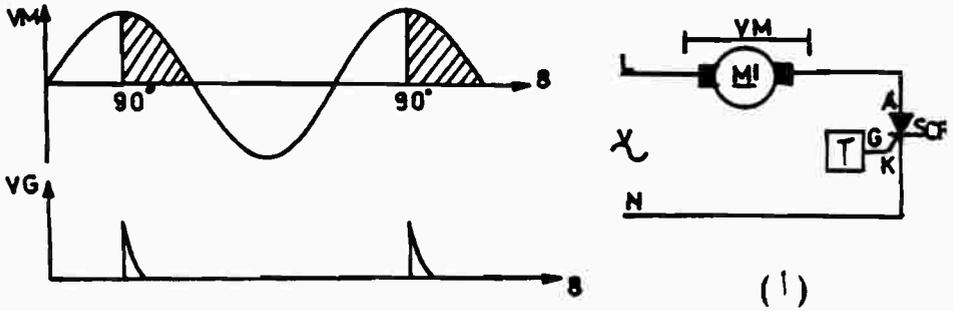
وفيما يلي رمز الثايرستور:



ويعمل الثايرستور كثنائى إذا كان منحازاً أمامياً ووصلت إشارة جهد موجبة بين البوابة والمهبط؛ لذلك سمي بموحّد السليكون المحكوم SCR. ويشترط فى إشارة الجهد اللازمة لإشعال الثايرستور (تحول الثايرستور لحالة الوصل) أن يكون زمنها كاف للإشعال، ويجب ألا يقل عن  $10\mu S$ ، وأن يكون تيار البوابة  $I_G$  الناتج من تسليط إشارة الجهد  $V_{GK}$  كاف لإحداث إشعال عند قيمة فرق الجهد بين المصعد والمهبط  $V_{AK}$ ، ويرمز جهد البوابة الأدنى اللازم لإشعال الثايرستور  $V_{GT}$  وتيار البوابة الأدنى اللازم لإشعال الثايرستور  $I_{GT}$ .

والشكل (١ - ٢) يبين دائرة تحكم فى سرعة محرك تيار مستمر بمغناطيس دائم (الشكل أ)، وكذلك موجة الجهد على أطراف المحرك ونبضات إشعال الثايرستور (الشكل ب)، ويلاحظ أن نبضات الإشعال تصل لبوابة الثايرستور عندما تكون زاوية الإشعال مساوية  $\alpha = 90^\circ$ ، ويكون الجهد على أطراف المحرك هو الجزء المهشّر فقط، أما باقى الموجة الموحدة فتكون على أطراف الثايرستور.

ويعمل الثايرستور تماماً كموحّد، حيث يمنع وصول نصف الموجة السالب للمحرك، ويلاحظ أنه كلما زادت زاوية الإشعال قل فرق الجهد على أطراف المحرك، ويصبح فرق الجهد على أطراف المحرك مساوياً للصفر عندما تكون زاوية الإشعال مساوية  $\alpha = 180^\circ$ .



الشكل (١ - ٢) (ب)

والجدير بالذكر أن إطفاء الثايرستور (تحوله لحالة القطع Cut off) تعتبر من المشاكل الرئيسية التى نتعرض لها فى دوائر الثايرستور، حيث يبقى الثايرستور فى حالة وصل ON، طالما أن تيار المصعد  $I_A$  أكبر من قيمة معينة تسمى بتيار الإمساك.

وهناك عدة طرق لإطفاء الثايرستور نذكر منها:

١ - استخدام الثايرستور فى دوائر التيار المتردد، حيث يحدث للثايرستور إطفاء ذاتى عند مرور نصف الموجة الموجبة بالصففر.

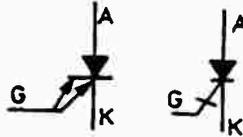
٢ - استخدام مفتاح يدوى أو الكترونى بالتوازى مع الثايرستور، فبمجرد غلق المفتاح يتحول الثايرستور لحالة القطع.

٣ - توصيل مكثف مشحون بالتوازى مع الثايرستور بطريقة تجعل الثايرستور يتعرض لجهد معاكس بين المصعد والمهبط فيقل تيار المصعد عن تيار الإمسك فيتحول لحالة القطع.

١ / ١ / ٥ - الثايرستور ذو بوابة الإطفاء GTO :

تعد صفة الإمسك للثايرستور SCR من أهم المشاكل التى نتعرض لها فى دوائر الثايرستورات، حيث يظل الثايرستور فى حالة وصل إلى أن ينخفض تيار المصعد  $I_A$  عن تيار الإمسك، أما GTO فيمكن إشعاله وإطفائه فى أى لحظة، فعند وصول نبضة جهد موجبة للبوابة يشتعل GTO، وعند وصول نبضة جهد سالبة للبوابة ينطفئ GTO:

وفيما يلى رمز: GTO



ويلاحظ أن GTO له ثلاثة أرجل تماماً مثل الثايرستور المعتاد.

وفيما يلى مميزات GTO:

١ - له سرعة وصل وفصل كبيرة جداً مقارنة بالثايرستور المعتاد، خصوصاً عند الترددات التى تصل إلى 10KHZ.

٢ - يمكن إشعاله بتيار بوابة حوالى عدة عشرات من الملى أمبيرات، ويمكن

إطفاؤه بتيار حوالى عدة مئات من الملى أمبيرات .

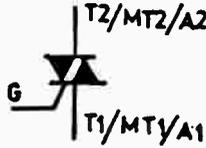
ويعاب على GTO ارتفاع فقد الجهد بين مصعده ومهبطه عند تحوله لحالة الوصل، فيصل فقد الجهد بين المصعد والمهبط إلى 3:4V، فى حين يتراوح فقد الجهد بين مصعد ومهبط الثايرستور المعتاد ما بين 1:2V .

ويطلق أحياناً على GTO مفتاح بوابة التحكم، ويرمز له بالرمز (GCS) .

٦ / ١ / ١ - الترياك Triac :

ينتمى الترياك لعائلة الثايرستور، عدا أنه يتميز عن الثايرستور بأنه يسمح بمرور التيار فى الاتجاهين . وللترياك ثلاثة أطراف وهى : المصعد الأول ويرمز له  $A_1$  أو  $T_1$  أو  $MT_1$  ، والمصعد الثانى ويرمز له  $A_2$  أو  $T_2$  أو  $MT_2$  ، والبوابة ويرمز لها G .

وفيما يلى رمز الترياك :



ويتحول الترياك لحالة الوصل ON عند وصول فرق الجهد بين المصعدين  $A_2$  و  $A_1$  لجهد الانهيار الفوقى أو عند وصول نبضة جهد للبوابة، وذلك عند تحقق أحد الحالات التالية :

١ - عندما تكون قطبية كل من G و  $T_2$  موجبة، فتصل نبضة جهد موجبة للبوابة، ويرمز لهذه الحالة  $I_H$  .

٢ - عندما تكون قطبية  $T_2$  موجبة وقطبية G سالبة، فتصل نبضة جهد سالبة للبوابة، ويرمز لهذه الحالة I .

٣ - عندما تكون قطبية  $T_2$  سالبة وقطبية G موجبة، فتصل نبضة جهد سالبة للبوابة، ويرمز لهذه الحالة  $III_H$  .

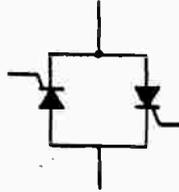
٤ - عندما تكون قطبية  $T_2$  سالبة وقطبية G سالبة أيضاً، فتصل نبضة جهد سالبة

### للبوابة، ويرمز لهذه الحالة III.

والجدير بالذكر أن حساسية الترياك تكون أكبر ما يمكن عند الحالة III- و I<sub>+</sub>، وتقل الحساسية نوعاً ما في الحالة I، وتكون حساسية الترياك أقل ما يمكن في الحالة III<sub>+</sub>.

وهناك حدود لاستخدام الترياك في التحكم في الآلات الكهربائية، وذلك لأن الحد الأقصى للجهد العكسي للترياقات يساوي 1000V وتيارها الأقصى 200A، كما أن تركيب الترياك الداخلى يجعله مناسباً عند الترددات 50:60HZ. فى حين أن الثايرستور SCR يستخدم عند ترددات تصل إلى 600HZ وكذلك عند الجهود والترددات الفائقة؛ لذلك يمكن استخدام عدد 2 ثايرستور موصلين خلفاً لخلف، بحيث يكافئان ترياك واحد عند عدم توفر ترياك يتحمل الجهود والتيارات المطلوبة.

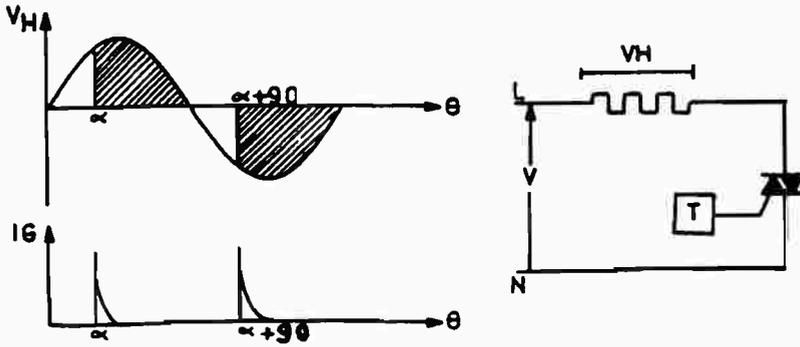
والشكل ( ١ - ٣ ) يبين طريقة توصيل ثايرستورين معاً للحصول على مكافئ لترياك .



الشكل ( ١ - ٣ )

ولا تختلف زاوية إشعال الترياك  $\alpha$  عن زاوية إشعال الثايرستور. والشكل ( ١ - ٤ ) يبين دائرة ترياك تتحكم فى سخان كهربى وشكل موجه الجهد على أطراف السخان  $V_H$  وكذلك نبضات إشعال الترياك، حيث إن T تعنى دائرة إشعال الترياك، ويلاحظ أن نبضات الإشعال تصل لبوابة الترياك فى نصف الموجة الموجب، وكذلك النصف السالب، كما أن الترياك يمرر تيار فى الاتجاهين.

والجدير بالذكر أنه كلما ازدادت زاوية الإشعال قل الجهد المسلط على الحمل  $V_H$  (الجزء المهشّر)، وعندما تكون زاوية الإشعال  $\alpha$  تساوى  $180^\circ$  فإن الجهد المسلط على الحمل  $V_H$  سيساوى صفرًا، وعندما تكون  $\alpha$  مساوية  $0^\circ$  فإن  $V_H$  سيكون أكبر ما يمكن.



الشكل ( ١ - ٤ )

١ / ١ / ٧ - الالكترونيات الضوئية:

إن جميع أشباه الموصلات تتفاعل مع الضوء لحد ما، مما دفع المصممين لتصميم بعض العناصر الالكترونية الضوئية، تعمل كحساسات للضوء أو باعثات للضوء، وسوف نتناول بعضها بشكل موجز في هذه الفقرة.

١ - الثنائي الباعث للضوء LED :

وهو يشبه لحد كبير لبة صغيرة بألوان مختلفة، وهو يستخدم للإشارة، وعادة لا ينبعث الضوء من الثنائي الباعث للضوء حتى يصبح جهد الانحياز الأمامي أكبر من 2V ، أما عند الانحياز العكسي فإن ثنائي LED لا يضيئ. وتوجد عدة أنواع من الثنائيات الباعثة للضوء حسب تيارها، فالأولى تسمى منخفضة القدرة وتيارها (5mA)، والثانية قياسية وتيارها (10mA)، والثالثة عالية القدرة وتيارها (20mA).

٢ - الترانزستور الضوئي Photo transistor :

وهو يشبه الترانزستور العادي، عدا أن له سطحاً زجاجياً يسمح بسقوط الشعاع الضوئي على وصلة الترانزستور، فإذا عرض الترانزستور الضوئي للضوء فإن تيار المجمع سوف يزداد بزيادة شدة الشعاع الضوئي الساقط.

٣ - الثايرستور الضوئي (LASCR) :

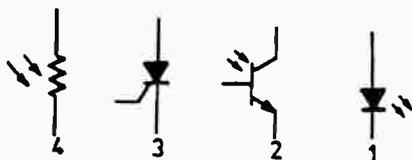
وهو يشبه الثايرستور العادي في عمله، عدا أنه يحتوى على سطح زجاجي يسمح بسقوط الشعاع الضوئي على وصلته، ويعمل (LASCR) كعنصر إمساك،

فبمجرد سقوط شعاع ضوئي عليه يحدث إشعال له، ولا يمكن إطفائه إلا بتقليل تيار المصعد عن تيار الإمساك له .

#### ٤ - المقاومة الضوئية LDR :

وهي تصنع من مواد شبه موصلة مثل سيلينيد الكاديوم، وتغطي بالسيراميك، وتوضع داخل غلاف زجاجي وتتغير مقاومة LDR عند تعرضها لشعاع ضوئي، فتقل المقاومة من عدة ميغا أوم إلى عدة كيلو أوم .

وفيما يلي رموز كل من الثنائى المشع للضوء LED (الرمز 1)، والترانزستور الضوئي (الرمز 2)، والثايرستور الضوئي (الرمز 3)، والمقاومة الضوئية (الرمز 4) .

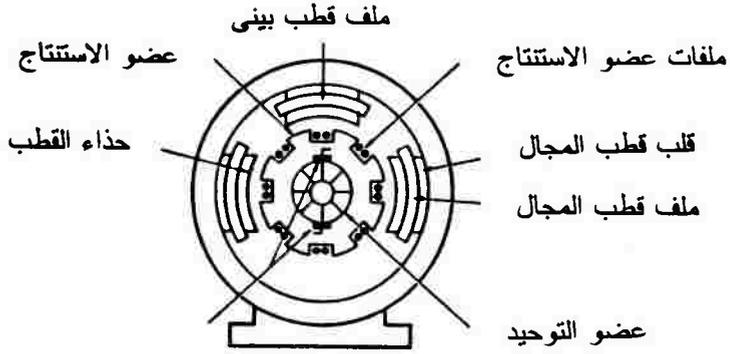


#### ١ / ٢ - محركات التيار المستمر ذات المجال الملفوف :

لوقت قريب كان محرك التيار المستمر هو الحصان الأسود فى الصناعة، ويرجع هذا لسهولة التحكم فى سرعته وخواصه الممتازة وإمكانية الحصول على مدى واسع من السرعات .

ويعاب على محركات التيار المستمر ارتفاع سعرها وكبر حجمها وحاجتها المستمرة للصيانة، مقارنة بالمحركات الاستنتاجية ذات القفص السنجابى . كما أنها تحتاج لمصدر تيار مستمر، الأمر الذى يستدعى وجود دوائر توحيد لتحويل التيار المتردد لتيار مستمر .

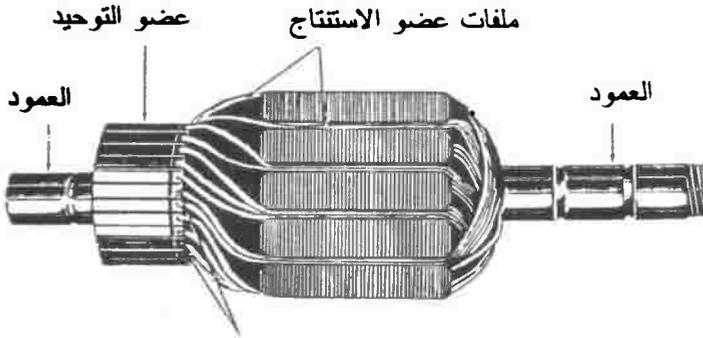
والشكل (١ - ٥) يعرض قطاعاً أمامياً لمحرك تيار مستمر بقطبين . Two Poles .



الشكل ( ١ - ٥ )

ويتركب المحرك من عضو ثابت Stator يحمل الأقطاب المغناطيسية الرئيسية Main Poles، والتي تنتج المجال المغناطيسي المطلوب، والأقطاب البينية Inter Poles، والتي تعمل على تقليل الشرر الذي يحدث عند الفرش الكربونية أثناء دوران المحرك، وعضو دوار يحمل الملفات الكهربائية للمحرك، ويسمى بعضو الاستنتاج Armature.

والشكل ( ١ - ٦ ) يعرض المسقط الأفقى لعضو الاستنتاج.



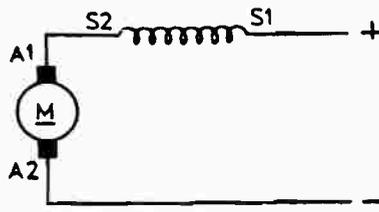
الشكل ( ١ - ٦ )

ويلاحظ أن عضو الاستنتاج يتكون من قلب مغناطيسي اسطوانى مصنوع من رقائق من الصلب السليكونى المعزولة عن بعضها، ويحتوى على مجارى طولية تحتوى على الملفات الكهربائية، ويثبت فى القلب المغناطيسى عضو توحيد Commutator مقسم إلى لامات طولية، وتوصل أطراف الملفات مع هذه اللامات بطريقة معينة أثناء التصنيع.

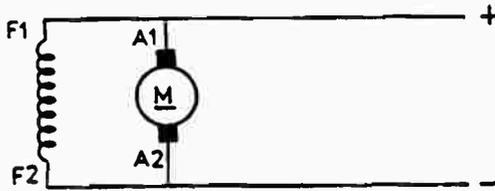
والجدير بالذكر أنه عند تجميع محرك التيار المستمر يثبت على عضو التوحيد فرش كربونية تنزلق على عضو التوحيد، ويتم تغذية المحرك من خلالها بالتيار الكهربى، وتوضع كل فرشاة داخل حامل فرش مثبت على العضو الثابت، ويتم دفع الفرشة تجاه عضو التوحيد بواسطة يايات موضوعة داخل حامل الفرش.

ويمكن تقسيم محركات التيار المستمر ذات المجال الملفوف تبعاً لطريقة توصيل ملفات المجال Field كما بالشكل ( ١ - ٧ ) إلى:

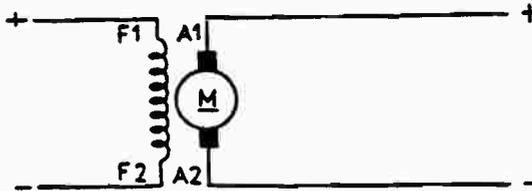
١ - محرك توالى Series Motor ( الشكل ١ ).



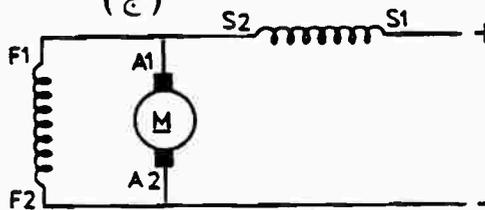
( أ )



( ب )



( ج )



( د )

الشكل ( ١ - ٧ )

٢ - محرك توازي Shunt Motor ( الشكل ب ).

٣ - محرك تغذية منفصلة Separately Excited Motor ( الشكل ج ).

٤ - محرك مركب Compound Motor ( الشكل د ).

والجدير بالذكر أن  $A_1$  و  $A_2$  هي أطراف عضو الاستنتاج، أما  $S_1$  و  $S_2$  فهي أطراف ملف التوالى المثبت على الأقطاب الرئيسية، أما  $F_1$  و  $F_2$  فهي أطراف ملف التوازي والمثبت أيضاً على الأقطاب الرئيسية.

١ / ٣ - نظرية عمل محركات التيار المستمر :

يدور محرك التيار المستمر نتيجة للتفاعل بين المجال المغناطيسى الناتج عن مرور التيار الكهربى فى عضو الاستنتاج والمجال المغناطيسى الرئيسى للمحرك، سواء كان مجال توالى أو توازى... إلخ. فعند دوران عضو الاستنتاج تنزلق الفرش على عضو التوحيد، وبالتالي يصل التيار الكهربى للملفات عضو الاستنتاج الواحد تلو الآخر. وحتى نستوعب نظرية عمل محركات التيار المستمر ينبغى علينا أن نفهم مبدأ القوة الدافعة الكهربائية العكسية  $E$  المتولدة عند دوران المحرك، فعند وصول التيار الكهربى للمحرك، وعندما يكون المحرك فى حالة الثبات، يمر تيار كهربى فى ملفات عضو الاستنتاج يساوى.

$$I_s = \frac{E_o}{R_a} \rightarrow 1.2'$$

حيث إن

$I_s$  تيار البدء.

$E_o$  جهد المصدر المستمر.

$R_a$  مقاومة عضو الاستنتاج.

وبمجرد دوران المحرك، ونتيجة لتفاعل المجالات المغناطيسية داخل المحرك، تتولد قوة دافعة كهربية عكسية على أطراف ملفات عضو الاستنتاج  $E$ ، وبالتالي يصبح التيار المار فى المحرك فى هذه الحالة يساوى.

$$I_o = \frac{E_o - E}{R_a} \rightarrow 1.3$$

والمجدير بالذكر أن تيار البدء  $I_0$  قد يساوى ست مرات من تيار المحرك عند الحمل الكامل  $I_0$ .

والمعادلة 1.4 تبين العلاقة بين القوة الدافعة الكهربائية العكسية  $E$  وسرعة المحرك  $N$  وتيار المجال:

$$E = K_e I_f N \rightarrow 1.4$$

حيث إن  $K_e$  ثابت القوة الدافعة الكهربائية الحثية العكسية  
أما عزم محرك التيار المستمر فنحصل عليه من المعادلة 1.5:

$$T = K_e I_f I_0 \rightarrow 1.5$$

حيث إن:

$K_t$  ثابت العزم.

$I_f$  تيار المجال.

$I_0$  هو تيار عضو الاستنتاج.

والمجدير بالذكر أنه يمكن عكس حركة محركات التيار المستمر بعكس أطراف المجال الرئيسي، مع تثبيت أطراف عضو الاستنتاج أو العكس.

١ / ٤ - التحكم الإلكتروني في محركات التيار المستمر:

يمكن التحكم في سرعة محركات التيار المستمر باستخدام:

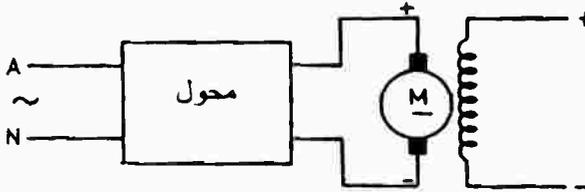
١ - محولات تيار مستمر محكومة Converters: تقوم بتحويل التيار المتردد لتيار مستمر مع إمكانية التحكم في جهد التيار المستمر، وهى تنقسم لنوعين: محولات أحادية الوجه، ومحولات ثلاثية الوجه.

٢ - مقطعات تيار مسعمر DC choppers: وتقوم بتقطيع التيار المستمر الداخل

عليها بطرق مختلفة لتغيير القيمة المتوسطة للجهد المستمر الخارج منها.

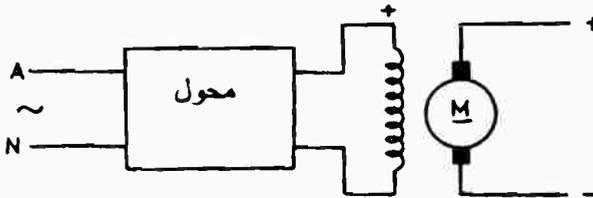
وهناك طريقتان متبعتان للتحكم في سرعة محركات التيار المستمر :

الأولى: بالتحكم في جهد عضو الاستنتاج، في حين أن جهد المجال يظل ثابتاً كما هو واضح بالشكل ( ١ - ٨ ). وفي هذه الحالة نحصل على عزم ثابت مع تغير السرعة.



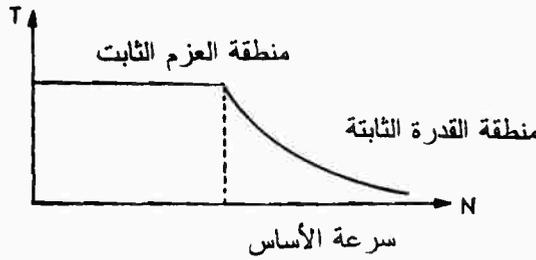
الشكل ( ١ - ٨ )

والثانية: بالتحكم في جهد ملف المجال مع تثبيت جهد عضو الاستنتاج كما بالشكل ( ١ - ٩ ). وفي هذه الحالة نحصل على قدرة ثابتة مع انخفاض العزم عند زيادة السرعة.



الشكل ( ١ - ٩ )

والشكل ( ١ - ١٠ ) يبين العلاقة بين السرعة والعزم لأجهزة التحكم الالكترونية في سرعة محركات التيار المستمر DC Drives. ويلاحظ أنها تحتوي على منطقتين مختلفتين، المنطقة الأولى تسمى منطقة ثبات العزم مع تغير السرعة، ونحصل عليها بتغيير جهد عضو الاستنتاج مع ثبات جهد المجال. والثانية تسمى منطقة ثبات القدرة، ويكون العزم فيها متغيرا بتغير السرعة، ونحصل عليها بتثبيت جهد عضو الاستنتاج، وتغيير جهد المجال، ومنطقة التقاء المنطقتين تعطى سرعة الأساس Base Speed، ونحصل عليها عند تعريض المجال وعضو الاستنتاج للجهد المقننة.



الشكل ( ١ - ١٠ )

## ١ / ٥ محولات التيار المستمر DC Converters

تستخدم محولات التيار المستمر المحكومة بكثرة في التحكم في سرعة محركات التيار المستمر من مصدر تيار متردد أحادي الوجه أو ثلاثي الوجه، أما خرج هذه المحولات فيكون جهدا مستمرا، ويمكن تغيير القيمة المتوسطة لهذا الجهد بالتحكم في زاوية إشعال الثايرستورات المستخدمة في بناء هذه المحولات، وتستخدم هذه المحولات في أنظمة تحكم ذات حلقة مفتوحة، وأنظمة ذات حلقة مغلقة، في التحكم في سرعة محركات التيار المستمر.

ويمكن تقسيم هذه المحولات من حيث نوع دخلها إلى:

١ - محولات قنطرة بوجه واحد Single Phase bridge Converters .

٢ - محولات قنطرة ثلاثية الأوجه 3phase bridge converters .

ويمكن تقسيم محولات التيار المستمر حسب عدد الثايرستورات المستخدمة في

بنائها إلى:

١- محولات بثايرستور واحد .

٢- محولات بعدة ثايرستورات، والتي يمكن تقسيمها حسب نظرية عملها إلى :

أ- محولات نصف محكومة - Semi

Converters، ويكون خرج هذه

المحولات جهدا مستمرا له قطبية موجبة

$E_O$  وتيار موجب  $I_O$ ، كما بالشكل ( ١ )

- ١١) لذلك فإن هذه المحولات تعمل

في الربع الأول، حيث تنتقل القدرة

الكهربية من المصدر إلى المحرك،

وتتراوح قدرة المحركات التي يتم التحكم فيها بمحولات نصف محكومة ما

بين 150 HP : 15.

ب - محولات بتحكم كامل - Full

Converters، ويكون خرج هذه

المحولات جهدا مستمرا له قطبية موجبة

أو سالبة، وتيار له قطبية موجبة فقط،

لذلك فإن هذه المحولات تعمل في الربع

الأول أو الرابع. ففي الربع الأول تنتقل

القدرة الكهربائية من المصدر الكهربى

إلى المحرك فيدور المحرك، وفي الربع الرابع

تنتقل القدرة الكهربائية من المحرك إلى

المصدر، ويتصرف المحرك كمولد

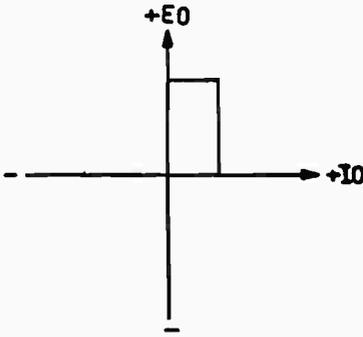
فتحدث له فرملة وتتراوح قدرة المحركات التي يتم التحكم فيها بمحولات

بتحكم كامل ما بين 150 HP : 100.

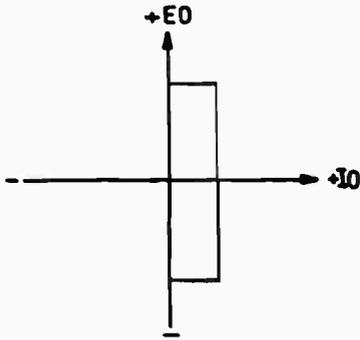
ج- محولات مزدوجة Dual Converters: وخرج هذه المحولات جهد

مستمر، له قطبية موجبة أو سالبة وتيار له قطبية موجبة أو سالبة؛ لذلك

فإن هذا المحول يعمل في أحد الأرباع الأربعة، كما هو مبين بالشكل



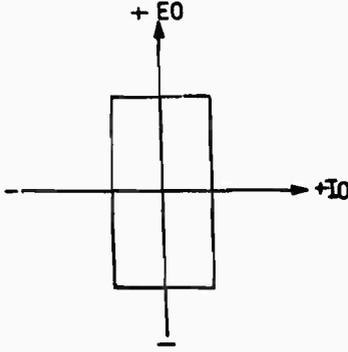
الشكل (١ - ١١)



الشكل (١ - ١٢)

(١٣-١). ففي الربع الأول والثالث

تنتقل القدرة الكهربائية من المصدر للمحرك ويدور المحرك في اتجاه أو عكس اتجاه عقارب الساعة.

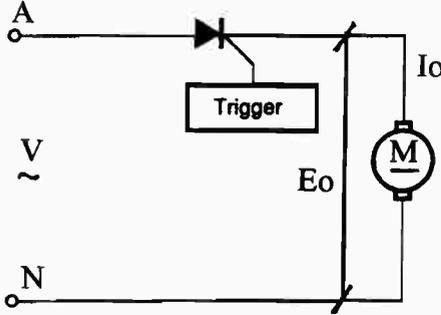


الشكل (١٣-١)

وفي الربع الثاني أو الربع الرابع تنتقل القدرة الكهربائية من المحرك للمصدر الكهربائي، ويعمل المحرك كمولد، وتحدث فرملة للمحرك، سواء كان

يدور في اتجاه عقارب الساعة أو يدور في عكس

اتجاه عقارب الساعة. وتتراوح قدرة المحركات التي تعمل بهذه المحولات (200: 2000 HP).

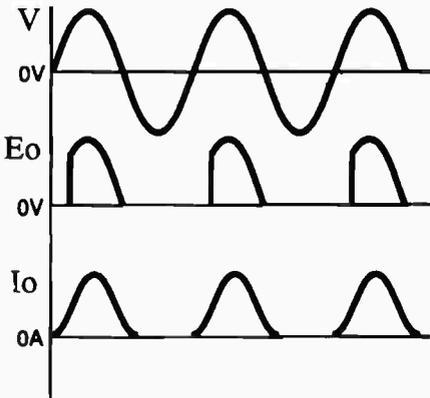


١ / ٦ - محولات الوجه الواحد :

١ / ٦ / ١ - محولات التيار المستمر

ذات الثايرستور الواحد :

إن أبسط طرق التحكم في سرعة محركات التيار المستمر استخدام ثايرستور واحد.



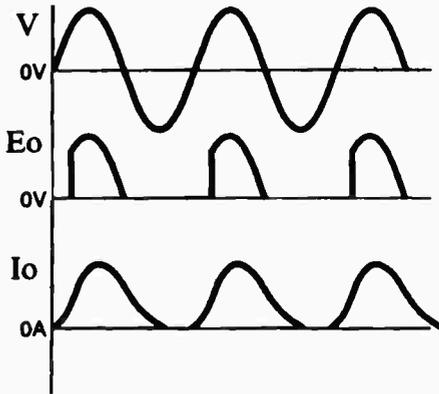
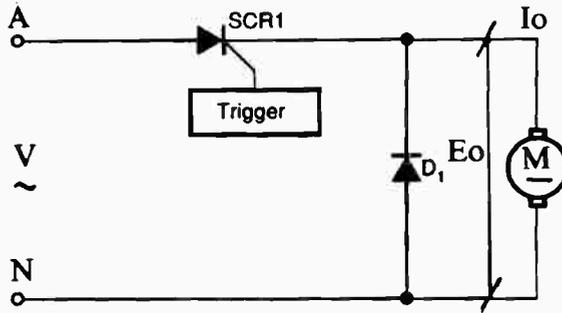
الشكل (١٤-١)

ففي الشكل (١٤-١) دائرة لمنظم

سرعة محرك تيار مستمر نصف موجة، ويلاحظ من منحنى موجة الجهد والتيار أنه عندما يتحول الثايرستور لحالة القطع لا يمر تيار في الدائرة، ويؤدي تقطع مرور التيار في الدائرة إلى تغيير شديد في السرعة والعزم.

ويمكن تقليل تقطع مرور التيار في الدائرة، بإضافة ثنائي حدافة Free Whelling Diode، كما هو موضح

بالشكل (١٥ - ١)، حيث يتحول ثنائى الخدافة  $D_1$  للتوصيل عندما يكون الثايرستور  $SCR_1$  فى حالة قطع وأيضاً يقوم ثنائى الخدافه  $D_1$  بحماية الثايرستور  $SCR_1$  من الانهيار نتيجة للقفزات السريعة التى تحدث عند تحول الثايرستور لحالة القطع، ويمكن معرفة الفرق بعد إضافة ثنائى الخدافة  $D_1$  عن ذى قبل بمقارنة الشكل (١٥ - ١) مع الشكل (١٤ - ١).

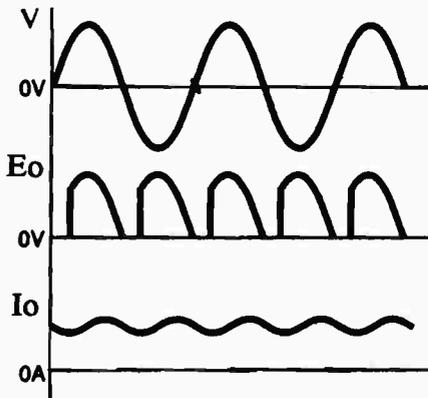
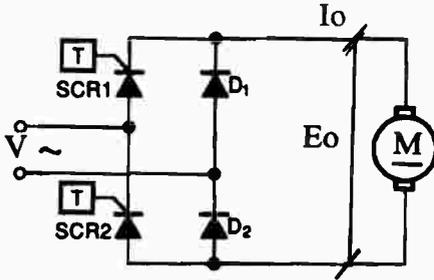


الشكل (١٥ - ١)

والمجدير بالذكر انه كلما صغرت زاوية إشعال الثايرستور ازداد الجهد المتوسط على أطراف المحرك  $E_0$ ، وبالتالي زادت سرعة المحرك، والعكس بالعكس.

٢ / ٦ / ١ - محولات القنطرة الأحادية الوجه :

أولاً : محولات القنطرة النصف محكمة :

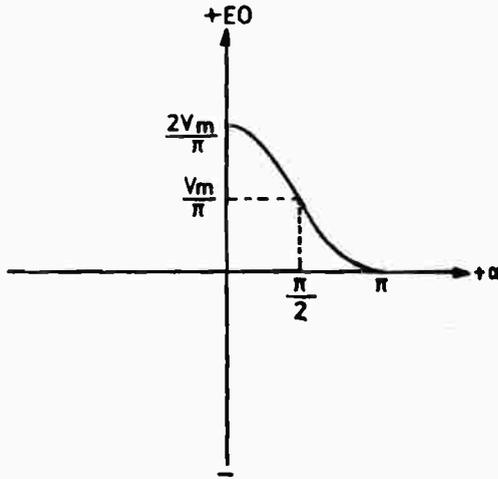


الشكل (١ - ١٦)

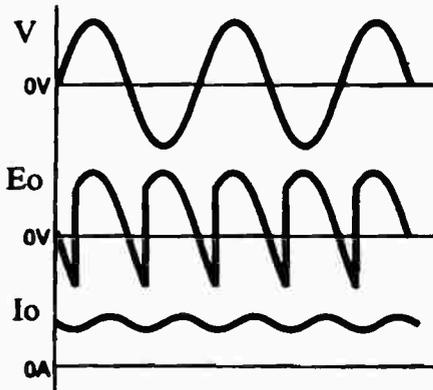
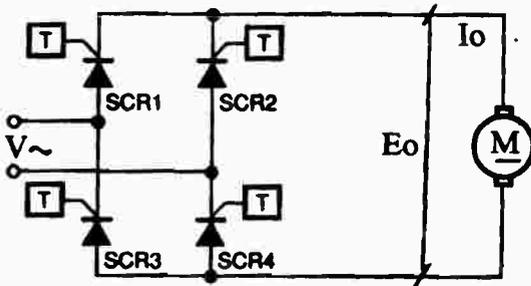
الشكل (١ - ١٦) يعرض أحد المحولات النصف محكمة الأحادية الوجه، وهي تحتوي على قنطرة توحيد تتكون من عدد 2 ثايرستور وعدد 2 ثنائى، وهذه الدائرة تعطى تحكما أفضل من المحولات ذات الثايرستور الواحد، حيث يمكن التحكم فى نصفى الموجه السالب والموجب بواسطة الثايرستورات. فعندما يصبح جهد المصدر موجبا فإن  $SCR_1$  يصبح منحازا أمامياً، وعند وصول نبضة إشعال من دائرة الإشعال T الخاصة به يشتعل الثايرستور  $SCR_1$ ، ويمر التيار من طرف الجهد الموجب للمصدر

خلال  $SCR_1$ ، وصولاً للمحرك، ويعود لطرف الجهد السالب للمصدر من خلال الثنائى  $D_2$ . وفى نصف الموجه السالب يكون  $SCR_2$  منحازا أمامياً، وعند وصول نبضة إشعال من دائرة الإشعال T الخاصة به يشتعل الثايرستور  $SCR_2$ ، فيمر التيار الكهربى من طرف الجهد الموجب للمصدر خلال  $SCR_2$ ، وصولاً للمحرك، ويعود لطرف الجهد السالب للمصدر من خلال الثنائى  $D_1$ .

والجدير بالذكر أن الثنائيات  $D_1, D_2$  تعمل كثنائيات حدافة توصل أثناء قطع الثايرستورات  $SCR_1, SCR_2$ .



الشكل (١٧ - ١)



الشكل (١٨ - ١)

وبالحساب وجد أن العلاقة بين الجهد المتوسط على أطراف المحرك  $E_O$  وزاوية إشعال الثايرستورات  $\alpha$  كما يلي.

$$E_O = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha) \rightarrow 1.5$$

حيث إن  $V_m$  أقصى قيمة لجهد المصدر المتردد. والشكل (١ - ١٧) يبين العلاقة بين  $E_O$  والزاوية  $\alpha$ . وتستخدم هذه المحولات مع المحركات التي تصل قدرتها إلى 25 HP.

ثانياً: محولات القنطرة ذات التحكم الكامل:

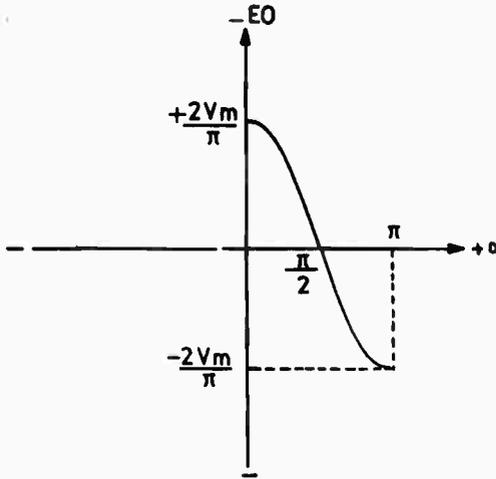
الشكل (١ - ١٨) يعرض أحد محولات القنطرة ذات التحكم الكامل الأحادية الوجه، وهي تحتوى على أربع ثايرستورات موضوعة داخل قنطرة وجه واحد، ولهذه الدائرة خاصية غير موجودة في الدوائر السابقة، وهي خاصية إعادة القدرة من المحرك للمصدر مرة أخرى لعمل فرملة للمحرك،

وتسمى هذه الطريقة فرملة إعادة التوليد Regenerative braking، حيث يتم إشعال كل اثنين من الثايرستورات معاً، فيتم إشعال  $SCR_1, SCR_3$  فى نصف الموجه الموجب، وإشعال  $SCR_2, SCR_4$  فى نصف الموجه السالب.

وبالحسابات وجد أن العلاقة بين الجهد المتوسط على أطراف المحرك  $E_O$  وزاوية الاشعال  $\alpha$  للمحول الكامل كما يلي:

$$E_O = \frac{2V_m}{\pi} (\cos \alpha) \rightarrow 1.6$$

حيث إن  $V_m$  أقصى قيمة لجهد المصدر المتردد. والشكل (١٩ - ١) يبين العلاقة بين  $E_O$  والزاوية  $\alpha$ .



الشكل (١ - ١٩)

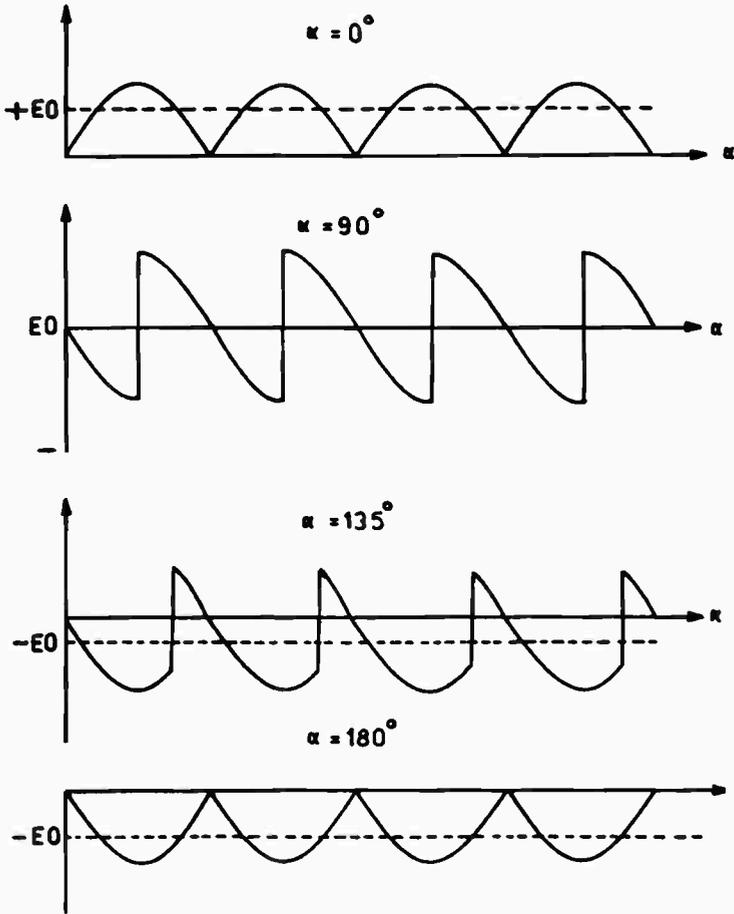
وفيما يلي شرح للعلاقة بين  $E_O$  والزاوية  $\alpha$ :

١ - عندما تكون زاوية الإشعال  $\alpha$  أقل من  $90^\circ$  يكون كل من الجهد المتوسط  $E_O$  والتيار المتوسط  $I_O$  موجبان، فيعمل المحرك فى الربع الأول ويدور فى اتجاه عقارب الساعة.

٢ - عندما تكون زاوية الإشعال  $\alpha$  مساوية  $90^\circ$  فإن الجهد المتوسط  $E_O$  يساوى صفراً، ويتوقف المحرك.

٣ - عندما تكون زاوية الإشعال أكبر من  $90^\circ$  يكون الجهد المتوسط  $E_O$  بالسالب، وبالتالي يتصرف المحرك كما لو كان مولداً، وتنتقل القدرة الكهربائية من المحرك للمصدر المتردد، ويعمل المحرك فى الربع الرابع، ويحدث فرملة للمحرك.

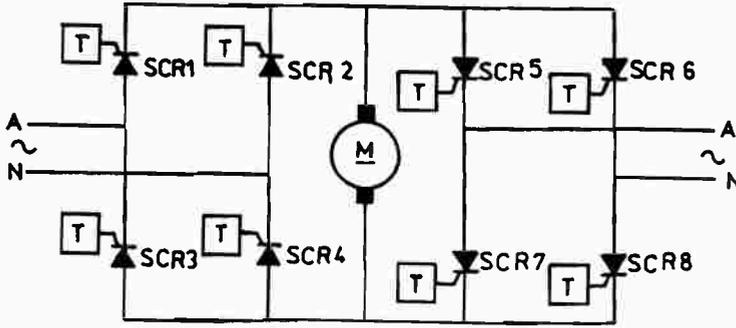
والشكل (١ - ٢٠) يبين شكل موجة الجهد  $V$  على أطراف المحرك عند قيم مختلفة لزاويا الإشعال.



الشكل (١ - ٢٠)

ثالثاً: محولات القنطرة المزدوجة :-

تستخدم محولات القنطرة الأحادية الوجه المزدوجة في التحكم في سرعة المحركات المستمرة في كلا الاتجاهين، وكذلك فرملتها في كلا الاتجاهين، وهي تتكون من محولين كاملين متصلين خلفاً للخلف، كما هو مبين بالشكل (١ - ٢١). وبهذه الطريقة يمكن للمحرك العمل في الأرباع الأربعة.



الشكل ( ١ - ٢١ )

شرح طريقة عمل المحول المزدوج :

١ - أثناء توقف المحرك يجب أن يكون خرج المحولين الكاملين متساويا ومتعاكسا، وبالتالي يكون محصلتهما صفراً. وهذا يتحقق بجعل مجموع زوايا إشعالهما يساوي  $180^\circ$ ، فإذا كانت زاوية إشعال المحول الكامل الخاص بالدوران جهة اليمين  $70^\circ$  مثلاً، فيجب أن تكون زاوية إشعال المحول الخاص بالدوران جهة اليسار  $110^\circ$ .

٢ - يجب منع وصول نبضات الإشعال للمحول الخاص بالدوران جهة اليسار عند دوران المحرك جهة اليمين، والعكس بالعكس.

٣ - لعكس اتجاه المحرك من اتجاه اليمين مثلاً إلي اتجاه اليسار نتبع الآتي :

أ - يفرمل المحرك، وذلك بجعل زاوية إشعال محول اليمين أكبر من  $90^\circ$ .

ب - بمجرد توقف المحرك تمنع نبضات إشعال محول اليمين من الوصول.

ج - يسمح لنبضات إشعال محول اليسار من الوصول، مع التحكم في زاوية الإشعال تبعاً للسرعة المطلوبة.

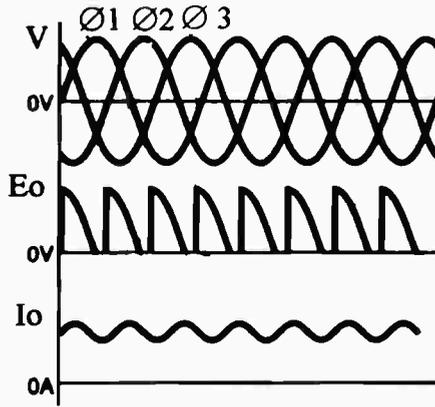
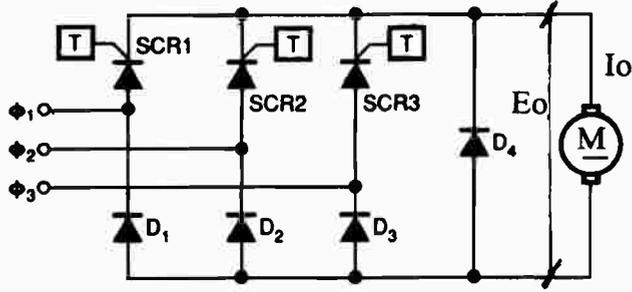
٧ / ١ - محولات التيار المستمر ثلاثية الأوجه :

١ / ٧ / ١ - محولات القنطرة الثلاثية الأوجه النصف محكمة :

الشكل ( ١ - ٢٢ ) يعرض محولا ثلاثي الأوجه نصف محكوم، وهو يحتوي على

قنطرة توحيد ثلاثية الأوجه تتألف من ثلاثة ثنائيات  $D_1$  ،  $D_2$  ،  $D_3$  وثلاثة

ثايرستورات  $SCR_1$  ،  $SCR_2$  ،  $SCR_3$



الشكل (١ - ٢٢)

والجدول (١ - ١) يبين الثنائيات والثايرستورات المنحازة أمامياً في الفترات المختلفة خلال دورة كاملة.

الجدول (١-١)

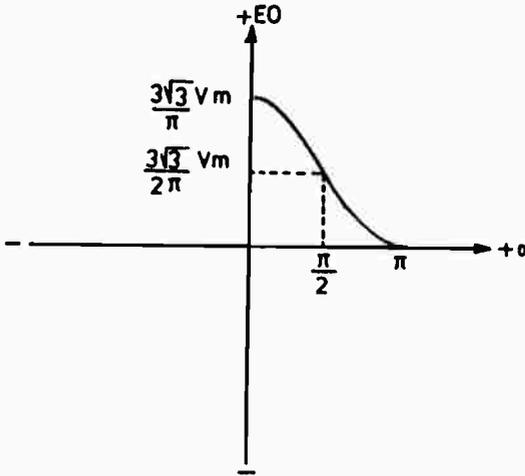
0: 60°	60: 120	120: 180	180: 240	240: 300	300: 360
SCR <sub>1</sub>	SCR <sub>1</sub>	SCR <sub>2</sub>	SCR <sub>2</sub>	SCR <sub>3</sub>	SCR <sub>3</sub>
D <sub>2</sub>	D <sub>3</sub>	D <sub>3</sub>	D <sub>1</sub>	D <sub>1</sub>	D <sub>2</sub>

والجدير بالذكر أن العلاقة بين الجهد المتوسط علي أطراف المحرك  $E_o$  وزاوية الإشعال  $\alpha$  كما يلي:

$$E_O = \frac{3\sqrt{3} V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha) \rightarrow 1.7$$

حيث إن :

$V_m$  هي اقصى قيمة لجهد الوجه للمصدر الثلاثى الأوجه .



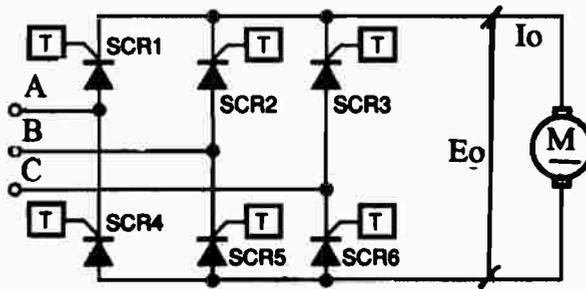
الشكل ( ٢٣ - ١ )

والشكل ( ٢٣-١ ) يبين العلاقة بين  $E_O$  وزاوية الإشعال  $\alpha$ ، ويلاحظ أن المحرك له جهد متوسط موجب على أطرافه مهما كانت قيمة  $\alpha$ ، وبالتالي يعمل المحرك فى الربع الأول ويدور فى اتجاه عقارب الساعة تماماً، كما هو الحال فى المحولات النصف محكمة الأحادية الوجه . وتتراوح قدرة المحركات العاملة بمحولات القنطرة الثلاثية الأوجه

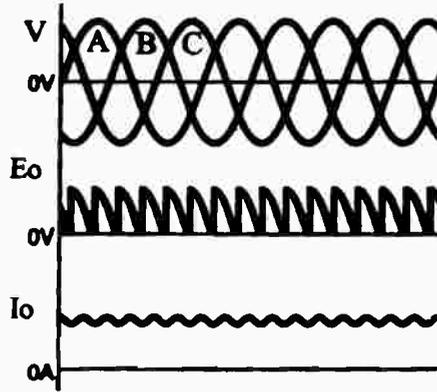
النصف محكمة (10: 150 HP).

١/٧/٢ - محولات القنطرة الثلاثية الأوجه ذات التحكم الكامل :

الشكل ( ٢٤ - ١ ) يعرض دائرة محول ذات تحكم كامل ثلاثى الأوجه، وهو يحتوى على قنطرة ثلاثية الأوجه مؤلفة من ست ثايرستورات .



الشكل ( ٢٤ - ١ )



تابع الشكل (١ - ٢٤)

والجدول (١ - ٢) يبين الثايروستورات المنحازة أمامياً فى الفترات المختلفة خلال دورة كاملة.

الجدول (١ - ٢)

0 : 60	60 : 120	120 : 180	180 : 240	240 : 300	300 : 360
SCR <sub>1</sub>	SCR <sub>1</sub>	SCR <sub>2</sub>	SCR <sub>2</sub>	SCR <sub>3</sub>	SCR <sub>3</sub>
SCR <sub>5</sub>	SCR <sub>6</sub>	SCR <sub>6</sub>	SCR <sub>4</sub>	SCR <sub>4</sub>	SCR <sub>5</sub>

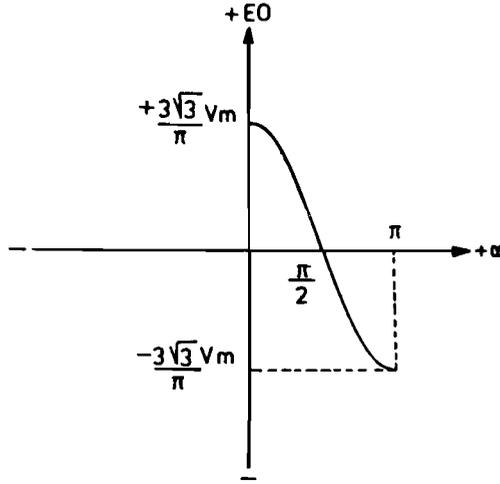
والجدير بالذكر أن العلاقة بين الجهد المتوسط على أطراف المحرك  $E_O$  وزاوية الإشعال  $\alpha$  كما يلى :

$$E_O = \frac{3\sqrt{3}}{\pi} V_m \cos \alpha \rightarrow 1,8$$

والشكل (١ - ٢٥) يبين العلاقة بين  $E_O$  وزاوية الإشعال  $\alpha$ .

ولا يختلف أداء المحرك فى حالة المحول الثلاثى الأوجه ذات التحكم الكامل عن أداء المحرك فى حالة المحول الأحادى الوجه ذى المحول الكامل.

ولمزيد من التفاصيل ارجع للفقرة (١ / ٦ / ٢) القنطرة الثلاثية الأوجه ذات



الشكل (١ - ٢٥)

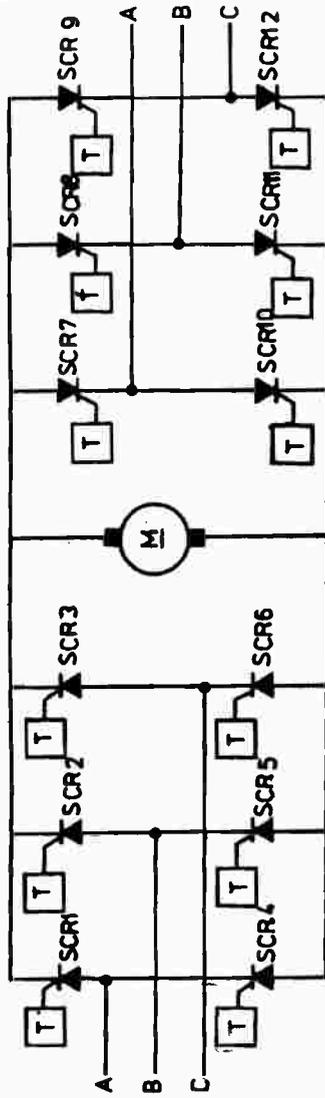
### ١/٧/٣ - محولات القنطرة الثلاثية الأوجه المزدوجة:

الشكل (١ - ٢٦) يعرض دائرة محول قنطرة ثلاثي الوجة مزدوج، حيث يستخدم للتحكم فى سرعة محرركات التيار المستمر التى تصل قدرتها إلى ميجاوات فى اتجاهين، وكذلك فرملتها فى الاتجاهين. ويلاحظ أنها تتكون من محول قنطرة ثلاثية الوجة بتحكم كامل.

والجدير بالذكر أنه بالنسبة لمحولات القنطرة الثلاثية الوجة والمزدوجة المثالية، فإنه عندما يكون مجموع زوايا إشعال كلا المحولين يساوى  $180^\circ$ ، فإن الجهد المحصل على أطراف المحرك سيساوى صفراً، وينتج عن ذلك، توقف للمحرك.

ولكن بالنسبة لمحولات القنطرة الثلاثية الوجة والمزدوجة الغير مثالية، فإنه حتى ولو كان مجموع زوايا إشعال المحولين يساوى  $180^\circ$ ، فإن الجهد المحصل لن يساوى صفراً نتيجة للذبذبات الموجودة على خرج المحولين، وبالتالي يعمل هذا الفرق فى الجهد على إمرار تيار بين المحولين؛ لذلك يجب التحكم فى هذا التيار الدائر **Circulating Current**، ويوجد طريقتان مختلفتان للتحكم فى المحولات المزدوجة الأحادية الوجة والثلاثية الوجة، وهما كما يلي:

١ - العمل بدون تيار دوار، وذلك بجعل أحد المحولين فى حالة وصل والآخر فى حالة قطع.

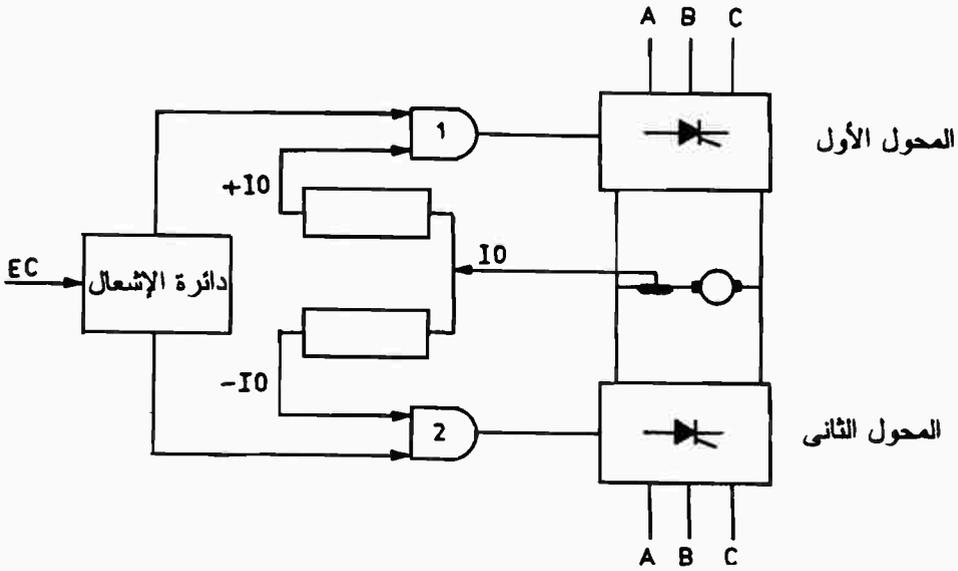


الشكل (١ - ٢٦)

٢ - العمل بتيار دوار مع تحديد التيار الدوار باستخدام ملفات خنق Reactors توصل بين أطراف التيار المستمر للمحولين .

أولاً : المحولات المزدوجة بدون تيار دوار :-

يمكن منع مرور التيار الدوار بالطريقة الموضحة بالشكل ( ١ - ٢٧ )



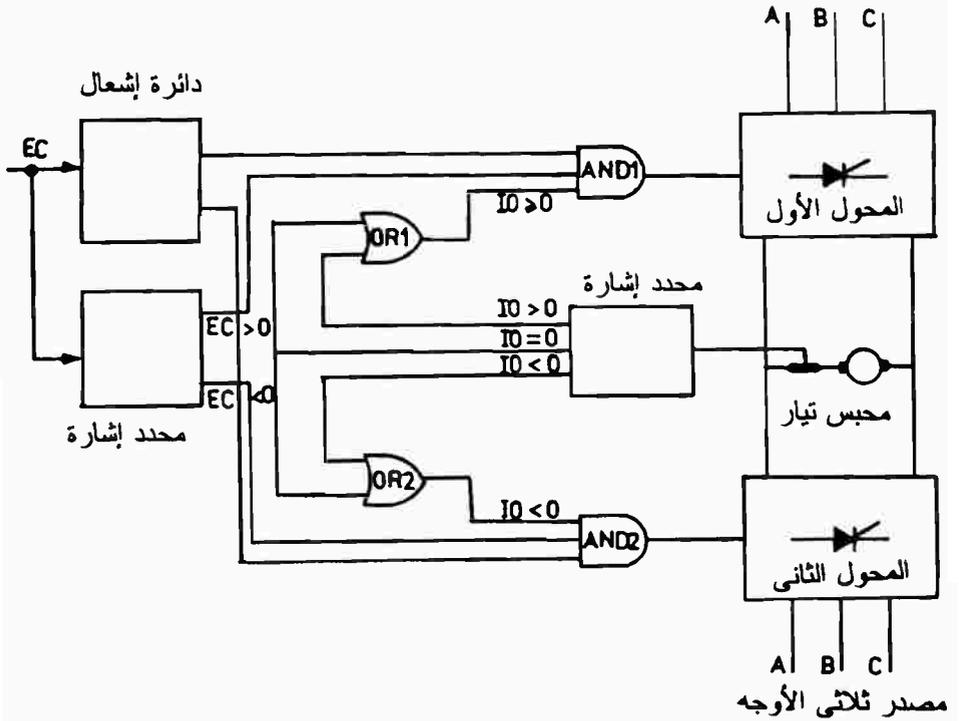
الشكل ( ١ - ٢٧ )

فإذا كان تيار المحرك  $I_0$  بالموجب فإنه يسمح لنبضات الإشعال بالوصول للمحول الأول، وإذا كان تيار المحرك بالسالب فإنه يسمح لنبضات الإشعال بالوصول للمحول الثاني .

والشكل ( ١ - ٢٨ ) يعرض طريقة أخرى لعمل المحول وذلك تبعاً لإشارة كل من الجهد والتيار .

فإذا كانت  $E_C$  ( جهد التحكم فى دائرة الإشعال والقادم من المنظمات الالكترونية ) مساوية للصفر فإن إشارات الإشعال لن تصل لكلا المحولين الكاملين، وإذا كانت  $E_C > 0$  وتيار المحرك يساوى صفرأ أو موجباً فإن المحول الأول يصل له نبضات الإشعال . وإذا كان  $E_C < 0$  وتيار المحرك صفرأ أو بالسالب تصل نبضات

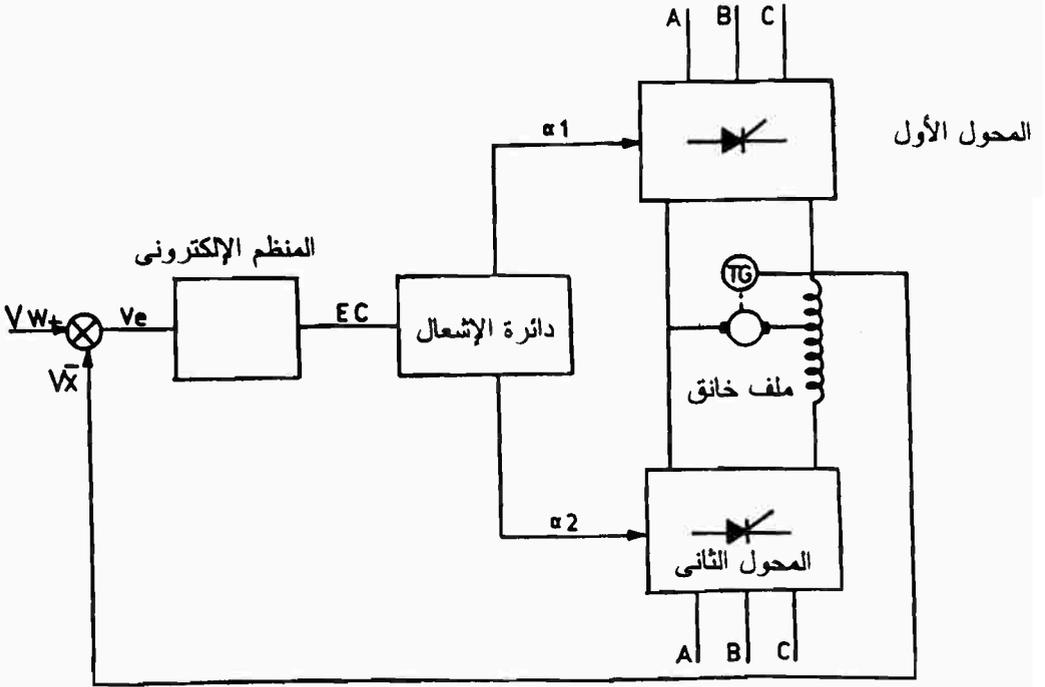
الإشعال للمحول 2. وعادة فإن التيار المار في المحرك يكون متقطعاً وغير مستمر، كما أنه عندما يكون خرج المحول الأول أكبر من القوة الدافعة الكهربية العكسية للمحرك، وتم تحويل نبضات الإشعال من المحول الأول إلى المحول الثاني، فإن ذلك يؤدي لمروور تيار عابر Transient Current، ويمكن تحديد هذه التيارات إما بترك فترة زمنية عند الانتقال من محول لآخر أو بضبط خرج المحول الداخل حتى يتلاءم مع الجهد الفعلى على أطراف المحرك .



الشكل ( ١ - ٢٨ )

ثانيا : المحولات المزدوجة بتيار دوار :

الشكل ( ١ - ٢٩ ) يعرض المخطط الصندوقى لمحول مزدوج بتيار دوار فى دائرة تحكم مغلقة .



الشكل ( ١ - ٢٩ )

### ١- نظرية عمل هذا المحول :

١- عند الدوران الطبيعي للمحرك جهة عقارب الساعة : يكون جهد التحكم في دائرة الإشعال  $E_C$  موجباً فيعمل المحول الأول على تغذية المحرك بالتيار الكهربى فى حين يحمل المحول الثانى التيار الدوار ويكون فى حالة قطع OFF .

٢- عند زيادة سرعة المحرك عن السرعة المطلوبة : يحدث أحياناً زيادة سرعة المحرك عن السرعة المطلوبة والمقابلة لجهد المرجع  $V_W$  بفعل ظروف تشغيل معينة، على سبيل المثال : عند انخفاض جبل ونش بحمل ثقيل فى اتجاه الجاذبية الأرضية، أو عند حركة عربة كهربية على منحدر .

وبالتالى فإن الجهد المقابل للسرعة  $V_X$  سوف يكون أكبر من جهد المرجع  $V_W$  ، وبالتالي يصبح جهد الخطأ والذى يساوى :

$$V_e = V_W - V_X \rightarrow 1.9$$

بالسالب، فتقل قيمة جهد التحكم  $E_C$  وتتأخر زاوية إشعال المحول الأول  $\alpha_1$  فيقل تيار المحرك للصفر، ويستمر تناقص  $E_C$  حتى يصبح جهد المحرك أكبر من جهد المحول 1، فينعكس اتجاه التيار في المحرك ويعمل كمولد، فيحدث فرملة للمحرك وصولاً للسرعة المطلوبة. وفي هذه الحالة تصبح قيمة  $V_e$  (جهد الخطأ) بالموجب ونعود للحالة الطبيعية للتشغيل، وبهذه الطريقة تعود سرعة المحرك للسرعة المطلوبة.

٣ - عكس اتجاه دوران المحرك: لعكس اتجاه دوران المحرك يجب عكس قطبية جهد المرجع  $V_w$  ولكن اتجاه المحرك لن ينعكس لحظياً، حيث تصبح إشارة الخطأ والتي تساوى:

$$V_e = V_w - V_x$$

بالسالب، فيقل جهد التحكم  $E_C$ ، وتتأخر زاوية إشعال المحول الأول  $\alpha_1$  فيقل تيار المحرك للصفر، ويستمر تناقص  $E_C$  حتى يصبح جهد المحرك أكبر من جهد المحول 1 فينعكس اتجاه التيار في المحرك، ويعمل كمولد فيحدث فرملة للمحرك وتنخفض سرعة المحرك وصولاً للصفر، وتبدأ زوايا إشعال المحول الثاني  $\alpha_2$  في التزايد فيدور المحرك في عكس اتجاه عقارب الساعة وصولاً للسرعة المطلوبة والمقابلة لجهد المرجع  $V_w$ .

وتستخدم دائرة تحكم في التيار أحياناً لمنع تعدى تيار المحرك للتيار المقنن، وذلك من أجل الحماية.

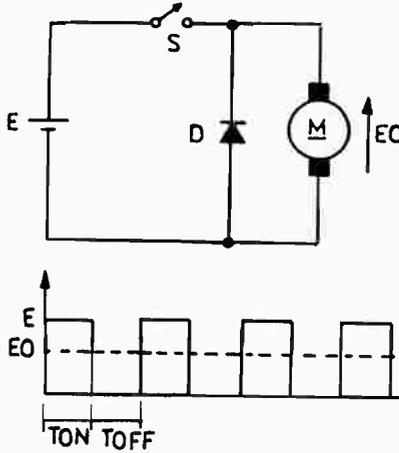
والجدول (١ - ٣) يعقد مقارنة بين المحولات المزدوجة بتيار دوار ومثيلتها بدون تيار دوار.

الجدول (١ - ٣)

محولات مزدوجة بتيار دوار	محولات مزدوجة بدون تيار دوار
- تحتاج دائماً ملفات المحرك مستمراً وغير متقطع.	- تحتاج أحياناً ملفات Reactors لجعل تيار المحرك مستمراً وغير متقطع.
- الكفاءة منخفضة.	- الكفاءة عالية.
- تيار المحرك عادة يكون مستمراً.	- تيار المحرك عادة يكون متقطعاً.
- بسيطة في التنفيذ.	- تحتاج لدوائر تحكم رقمية معقدة.
- الاستجابة سريعة.	- الاستجابة بطيئة لوجود تقطع في التيار.

## ٨ / ١ - مقطعات التيار المستمر DC Choppers :

تقوم المقطعات بتحويل جهد مستمر ثابت القيمة إلى جهد مستمر متغير القيمة. والشكل (١ - ٣٠) يوضح فكرة عمل المقطعات.



الشكل (١ - ٣٠)

ويتكون المقطع من مصدر جهد مستمر، ومفتاح الكتروني يقوم بتقطيع الجهد المستمر، وثنائي حدافة D. ويتحول المفتاح S لحالة الوصل والفصل لتقليل القيمة المتوسطة للجهد على أطراف المحرك  $E_0$ . وخلال الزمن الذي يكون فيه المفتاح S مغلق ON يصل التيار الكهربى للمحرك من مصدر الجهد المستمر عبر المفتاح S، وعندما يكون المفتاح S مفتوح OFF يمر التيار الكهربى فى كل من ملفات المحرك وثنائى الحدافة، نتيجة لتوليد قوة دافعة كهربية حثية عند انقطاع التيار الكهربى عن المحرك على أطرافه، وتعرف القيمة المتوسطة للجهد على أطراف المحرك بالمعادلة التالية:

$$E_0 = E \frac{T_{ON}}{T_{ON} + T_{OFF}} \rightarrow 1.10$$

حيث إن:

$E_0$  هى القيمة المتوسطة للجهد المسلط على المحرك.

E هى جهد المصدر المستمر.

$T_{ON}$  هو زمن بقاء المفتاح مغلقاً.

$T_{OFF}$  هو زمن بقاء المفتاح مفتوحاً.

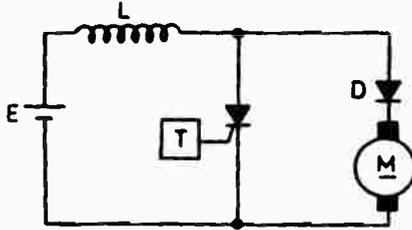
وعند تساوى  $T_{ON}$  مع  $T_{OFF}$  يصبح:

$$E_O = \frac{1}{2} E$$

وتعرف طريقة تغيير الجهد المتوسط بتغيير زمن الوصل  $T_{ON}$  وزمن الفصل  $T_{OFF}$  مع ثبات زمن الدورات (أى بثبات التردد) بالتضمنين بنبضات متغيرة العرض PWM. وهذه الطريقة من أكثر الطرق المعروفة فى التحكم فى الجهد، وهناك طريقة ثانية تعرف بطريقة التضمنين بنبضات متغيرة التردد PFM، حيث يثبت زمن الوصل  $T_{ON}$  مع تغيير زمن القطع  $T_{OFF}$  وبالتالى يتغير التردد.

ويتراوح تردد المقطعات ما بين (2500 : 500 Hz)، وتستخدم المقطعات على نطاق واسع فى الصناعة فى النقل مثل روافع الشوكة Fork lift والأوناش الكهربائية والسيارات العاملة بالبطاريات وفى مجالات أخرى مثل القاطرات الكهربائية.

ويطلق على المقطعات التى تحدثنا عنها بالمقطعات الخافضة Step-down choppers، حيث إن القيمة المتوسطة للجهد على أطراف المحرك تكون أقل من جهد المصدر. وهناك نوع آخر من المقطعات يسمى بالمقطعات الرافعة Step up choppers. والشكل (١ - ٣١) يبين نموذجاً لأحد المقطعات الرافعة.



الشكل (١ - ٣١)

فعند تحول المفتاح (الثايرستور) لحالة الوصل تنتقل القدرة الكهربائية من المصدر لتخزن فى الملف L، وعندما يتحول المفتاح (الثايرستور) لحالة القطع تنتقل القدرة الكهربائية من المصدر والملف لتغذية المحرك فيزداد جهد المحرك عن جهد المصدر.

وتوجد أنواع مختلفة من المقطعات حسب نوعية أشباه الموصلات المستخدمة فيها

مثل:

١ - المقطعات الثايرستورية.

٢ - المقطعات الترانزستورية.

٣ - مقطعات Mosfet.

٤ - مقطعات الثايرستورات ذات بوابة الإطفاء GTO.

### ٩ / ١ - المقطعات الثايرستورية Thyristor choppers:

تنقسم المقطعات الثايرستورية حسب طريقة إطفاء ثايرستوراتها الرئيسة إلى:

١ - إطفاء بالحمل Load Commutation، حيث يحدث إطفاء للثايرستور نتيجة لانخفاض تيار الحمل المار فيه للصفر أو عند تحول مسار التيار المار في الثايرستور لمسار آخر بالدائرة.

٢ - إطفاء جبرى Forced commutation، ففي الإطفاء الجبرى فإن تيار الثايرستور يجبر لكى يصبح صفراً وذلك لتحويله لحالة الفصل، وهناك طريقتان لتحقيق ذلك وهما:

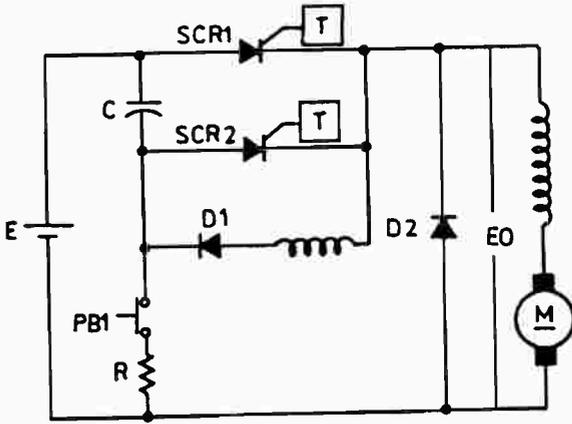
أ - إطفاء بالجهد Voltage commutation: ويتحقق ذلك بعمل انحياز عكسى للثايرستور بواسطة مكثف مشحون.

ب - إطفاء بالتيار Current commutation: ويتحقق ذلك بحقن تيار فى الاتجاه العكسى للثايرستور، وعندما يصبح التيار المار بالثايرستور مساوياً للصفر يتحول الثايرستور لحالة الفصل.

### ١ / ٩ / ١ - الإطفاء الجبرى بالجهد:

الشكل (١ - ٣٢) يعرض دائرة مقطع ثايرستورى يعمل بإطفاء جبرى بالجهد، وتستخدم هذه الدائرة على نطاق واسع فى الصناعة.

ولبدء تشغيل الدائرة يجب شحن المكثف C بإحدى الطريقتين التاليتين، وهما:



أ - بالضغط على  
 المضغط  $PB_1$   
 فيشحن  
 المكثف C  
 خلال المسار E  
 ثم C، ثم  $PB_1$ ،  
 ثم R. ويصبح  
 اللوح العلوي  
 للمكثف بشحنة  
 موجبة.

الشكل (١ - ٣٢)

ب - بوصول نبضة إشعال للثايرستور  $SCR_2$  أولاً فيحدث شحن للمكثف C خلال المسار E، ثم C، ثم  $SCR_2$ ، ثم المحرك، وبمجرد تمام شحن المكثف C ينقطع مرور تيار الشحن فيتحول الثايرستور  $SCR_2$  لحالة القطع.

وعند وصول نبضة إشعال للثايرستور  $SCR_1$  فإن التيار يمر في مسارين، الأول يمر تيار الحمل عبر  $SCR_1$  وصولاً للمحرك، والثاني تيار الإطفاء ويمر خلال المسار C ثم  $SCR_1$ ، ثم L ثم  $D_1$  فتنعكس الشحنة على المكثف C، ويقوم الثنائي  $D_1$  بمنع تفريغ المكثف C في المحرك، ويصبح اللوح السفلي للمكثف موجباً واللوح العلوي سالباً.

وعند وصول نبضة إشعال للثايرستور  $SCR_2$  فإن المكثف C يصبح موصلًا بالتوازي مع الثايرستور  $SCR_2$ ، فيحدث انحياز عكسي للثايرستور  $SCR_2$  فيتحول لحالة القطع، وبعد ذلك فإن المكثف C يمرر تيار للمحرك في المسار E ثم C، ثم  $SCR_2$ ، وصولاً للمحرك، وبمجرد تمام شحن المكثف في الاتجاه المعاكس، حيث يصبح اللوح العلوي موجباً واللوح السفلي سالباً فيتحول الثايرستور  $SCR_2$  لحالة القطع لانعدام مرور التيار في المكثف، وهذا يحدث عندما يكون الجهد على أطراف المكثف مساوياً للجهد المصدر ويحدث مرور لتيار المحرك عبر ثنائي الحدافة  $D_2$ . حينئذ تصل نبضة إشعال للثايرستور  $SCR_2$  وتتكرر دورة التشغيل.

ويعاب على هذه الدائرة ضرورة شحن المكثف C في البداية، إما بالضغط على الضاغط PB<sub>1</sub> أو بتصميم دائرة منطقة تسمح بإشعال الثايرستور SCR<sub>2</sub> أولاً. وأيضاً قد يصل الجهد على أطراف المحرك ضعف جهد المصدر لحظياً أثناء عملية إطفاء الثايرستور SCR<sub>1</sub>. وتستخدم المعادلات التالية لحساب قيمة المكثف C والملف L:

$$C = \frac{2I_S T_{OFF}}{E} \rightarrow 1.11$$

$$C \left( \frac{E}{I_S} \right)^2 \leq L \leq \frac{0.01 T^2}{\pi^2 C} \rightarrow 1.12$$

حيث إن:

I<sub>S</sub> تيار البدء للمحرك .

T<sub>OFF</sub> زمن تحول الثايرستور لحالة القطع .

E جهد المصدر .

T هو مقلوب تردد وصل وفصل المقطع (الزمن الدورى للمقطع) .

فمثلاً: إذا كان:

$$I_S = 100A \quad T_{OFF} = 20 \mu S, \quad E = 100V, \quad F = 400 \text{ HZ}$$

فإن:

$$C = \frac{100 \times 40 \times 10^{-6}}{100} = 40 \mu F$$

$$L \leq \frac{0.01 (2.5 \times 10^{-3})}{\pi^2 (40 \times 10^{-6})}$$

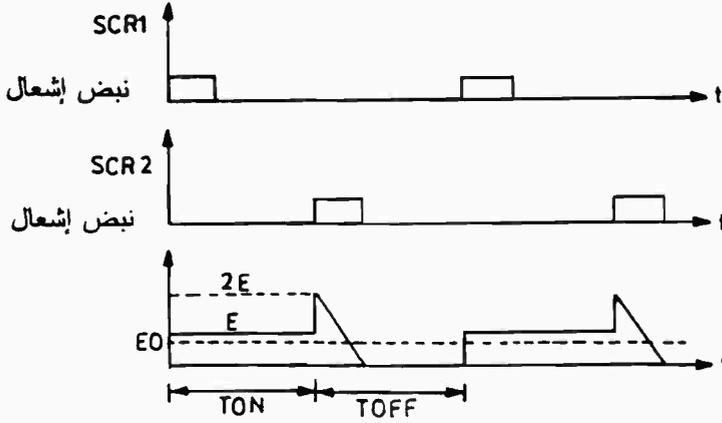
$$L \leq 158.5 \mu H$$

$$L \geq 40 \times 10^{-6} \left( \frac{100}{100} \right)^2$$

$$L \geq 40 \mu H$$

فيمكن اختيار L مساوية 40 μH .

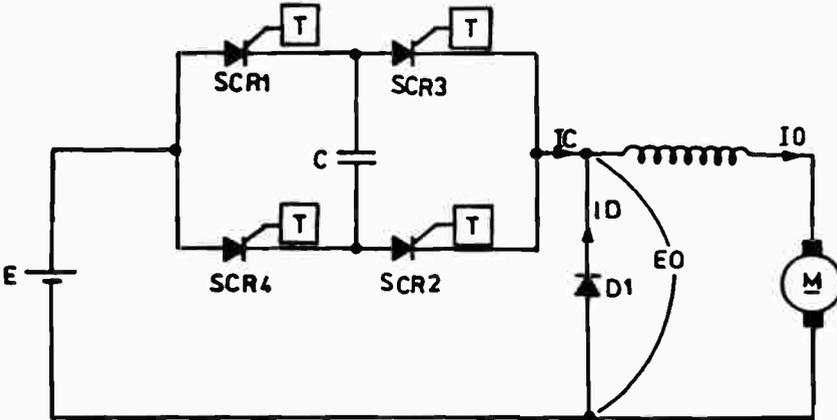
والشكل (٣٣-١) يعرض شكل نبضات الإشعال وموجة الجهد على أطراف المحرك لهذا المقطع الذي نحن بصددده.



الشكل (٣٣-١)

### الإطفاء بالحمل Load Commutation

الشكل (٣٤-١) يعرض دائرة لمقطع ثايرستورى يستخدم طريقة الإطفاء بالحمل لإطفاء الثايرستورات الرئيسة



الشكل (٣٤-١)

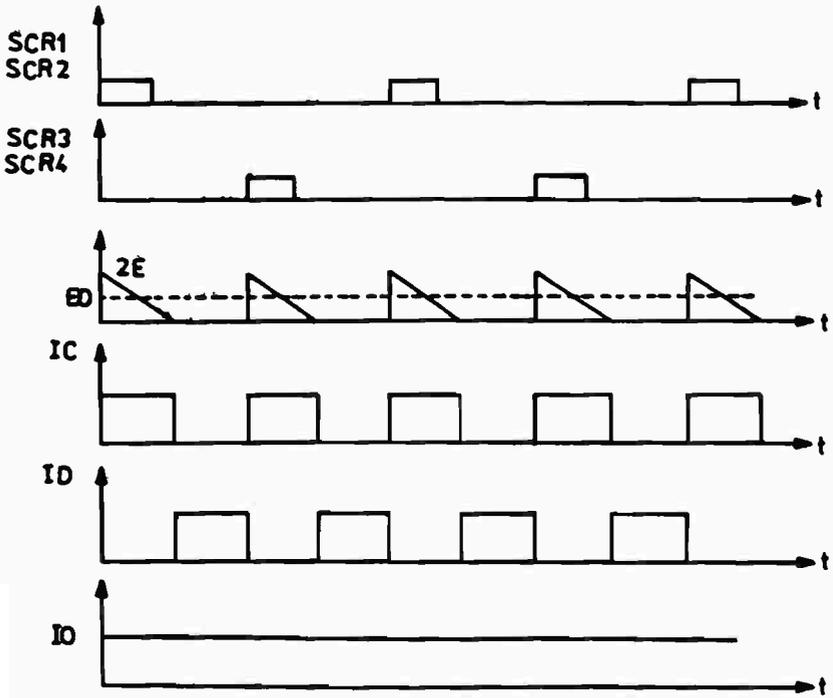
ففى البداية تصل نبضة إشعال إلى الثايرستورات الرئيسية  $SCR_1, SCR_2$  فيمر التيار الكهربى عبر المسار E ثم  $SCR_1$  ثم  $SCR_2$  وصولاً للمحرك فيشحن المكثف C بشحنة موجبة وعندما يصبح جهد المكثف C مساوياً لجهد المصدر E ينقطع مرور التيار الكهربى عبر الثايرستورات  $SCR_1, SCR_2$  ويتحولان لحالة القطع، ويتغير مسار التيار المار بالمحرك فيمر عبر المحرك وثنائى الحدافه  $D_1$ ، وعند وصول نبضات إشعال لكل من  $SCR_3, SCR_4$  يتغير مسار تيار المحرك فيمر فى المسار E ثم  $SCR_4$  ثم C ثم  $SCR_3$  وصولاً للمحرك، فيصبح الجهد المسلط على المحرك مساوياً  $2E$ ، ثم ينخفض الجهد المسلط على المحرك نتيجة لتفريغ شحنة المكثف ليصبح مساوياً E، وبعد ذلك يشحن المكثف بشحنة سالبة، وعندما يصبح الجهد على أطراف المكثف مساوياً  $E -$  يتوقف مرور التيار فى هذا المسار وتتحول الثايرستورات  $SCR_3, SCR_4$  لحالة القطع، ويتغير مسار تيار المحرك فيمر عبر المحرك وثنائى الحدافه  $D_1$ ، وعند وصول نبضات إشعال لكل من  $SCR_1, SCR_2$  يتغير مسار تيار المحرك فيمر التيار الكهربى فى المسار E ثم  $SCR_1$  ثم C ثم  $SCR_2$  وصولاً للمحرك، ويصبح جهد المحرك مساوياً  $2E$ ، ثم يقل الجهد على أطراف المحرك مع تفريغ المكثف C، وعندما يحدث تفريغ كامل للمكثف C يبدأ المكثف بالشحن بشحنة موجبة، وعندما يصبح الجهد على أطراف المكثف مساوياً  $E +$  يتوقف مرور التيار ويبدأ مرور التيار فى المحرك بواسطة ثنائى الحدافه، وهكذا.

والشكل (١-٣٥) يبين نبضات إشعال الثايرستورات وموجة الجهد على أطراف المحرك وموجة تيار المكثف  $I_C$  وتيار ثنائى الحدافه  $I_D$  وتيار المحرك  $I_O$ .

ويلاحظ أن العلاقة بين تيار المكثف  $I_C$ ، وتيار ثنائى الحدافه،  $I_D$  وتيار المحرك  $I_O$

كما يلى:

$$I_O = I_C + I_D \rightarrow 1.13$$



الشكل (١-٣٥)

والجدير بالذكر أن سعة المكثف C نحصل عليها من المعادلة التالية:

$$C = \frac{I}{2EF} \rightarrow 1,14$$

حيث إن:

I أقصى قيمة لتيار المحرك.

E جهد المصدر المستمر.

EF أقصى تردد للمقطع.

F = 5 KHZ      E = 100 V      I = 10C A      فإذا كان:

$$C = \frac{100}{2 \times 100 \times 5000} = 100 \mu f$$

## المقطعات الترانزستورية Transistor Choppers

الشكل ( ١-٣٦ ) يعرض مقطع ترانزستورى بسيط، حيث يتم التحكم فى وصل وفصل الترانزستور مع تغيير زمن الوصل والفصل، أى يعمل بالتضمين بنبضات متغيرة العرض PWM.

ويقوم ثنائى الحدافة D بالسماح بمرور تيار فى المحرك أثناء تحول الترانزستور لحالة القطع، وهذا واضح من شكل الموجات فى الشكل ذاته.

والجدير بالذكر أن العلاقة بين تيار المحرك  $I_O$ ، وتيار ثنائى الحدافة  $I_D$ ، وتيار مجمع الترانزستور  $I_C$  كالتالى

$$I_O = I_D + I_C$$

كما أن موجة الجهد على أطراف المحرك هى المتمم لموجة الجهد بين مجمع وباعث الترانزستور  $V_{CE}$ .

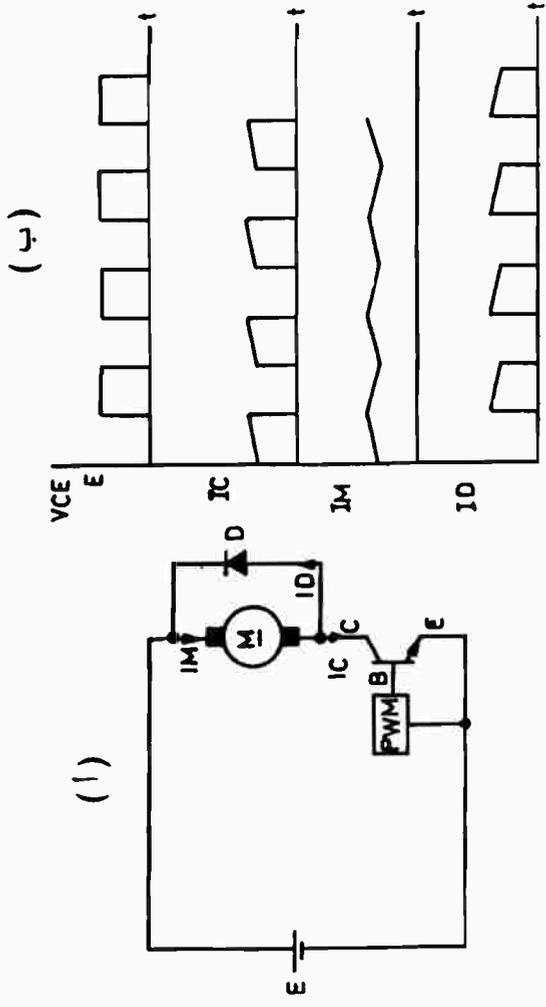
وعادة تستخدم ترانزستورات دارلنجتون للتحكم فى سرعة محركات التيار المستمر ذات القدرات العالية.

وتستخدم الدائرة السابقة لتشغيل محرك تيار مستمر يدور فى اتجاه واحد، ولا تعطى إمكانية لفرملة المحرك، أى أن هذا المقطع يعمل فى الربع الأول فقط.

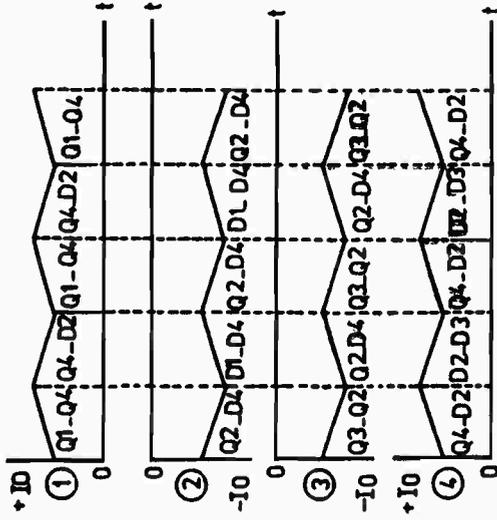
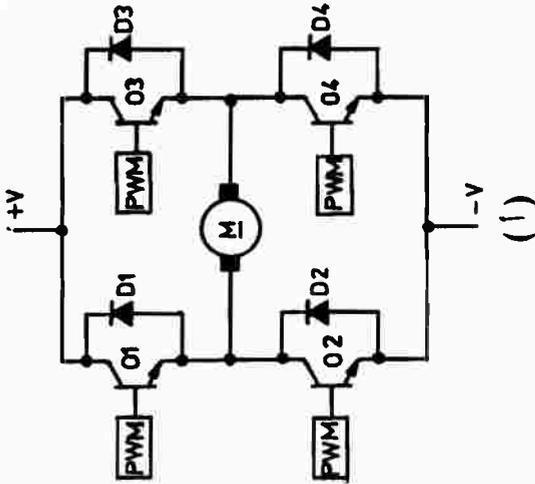
والشكل ( ١-٣٧ ) يبين مقطع ترانزستورى يتحكم فى محرك تيار مستمر، يمكن إدراته فى اتجاهين، وكذلك إيقافه بفرملة فى كلا الاتجاهين، ويسمى هذا المقطع بقنطرة H.

حيث إن :

- الموجة 1 : موجة تيار المحرك عند الدوران فى اتجاه عقارب الساعة.
- الموجة 2 : موجة تيار المحرك عند فرملته أثناء دورانه فى اتجاه عقارب الساعة.
- الموجة 3 : موجة تيار المحرك عند الدوران عكس اتجاه عقارب الساعة.
- الموجة 4 : موجة تيار المحرك عند فرملته أثناء دورانه فى عكس اتجاه عقارب الساعة.



الشكل (١-٣٦)



الشكل (١ - ٣٧)

ويكون المحرك المستخدم فى هذه الدائرة إما بمغناطيس دائم أو بتغذية منفصلة. ولإدارة المحرك فى اتجاه عقارب الساعة CW فإن الترانزستورات  $Q_1, Q_4$  يتحولان لحالة الوصل، وبمجرد وصول تيار المحرك  $I_0$  لقيمته العظمى فإن  $Q_1$  يتحول لحالة الفصل حتى يسمح للتيار بالعبور فى ثنائى الحدافة  $D_2$  والترانزستور  $Q_4$  بعد ذلك يتحول  $Q_1$  لحالة الوصل مرة أخرى، وتتكرر دورة التشغيل.

ولفرملة المحرك عند دورانه فى اتجاه عقارب الساعة فإن كلاً من  $Q_1, Q_4$  يتحولان لحالة الفصل، ثم يتحول  $Q_2$  لحالة الوصل، وبالتالي يمر تيار المحرك عبر  $Q_2, D_4$  مما يؤدي لانعكاس اتجاه مرور التيار فى المحرك.

ويمكن إعادة القدرة للمصدر مرة أخرى وذلك بتحويل  $Q_2$  لحالة الفصل، فنتنقل القدرة الكهربائية من المحرك عبر  $D_1$  للمصدر، ثم تحويل  $Q_2$  لحالة الوصل مرة أخرى، وهكذا حتى يحدث فرملة للمحرك.

ولإدارة المحرك فى عكس اتجاه عقارب الساعة فإن الترانزستورين  $Q_2, Q_3$  يتحولان لحالة الوصل وبمجرد وصول تيار المحرك  $I_0$  لقيمته العظمى فإن  $Q_3$  يتحول لحالة الفصل حتى يسمح للتيار بالعبور فى ثنائى الحدافة  $D_4$  والترانزستور  $Q_2$ ، ثم بعد ذلك يتحول  $Q_3$  لحالة الوصل مرة أخرى وتتكرر دورة التشغيل.

ولفرملة المحرك عند دورانه فى عكس اتجاه عقارب الساعة، فإن كلاً من  $Q_2, Q_3$  يتحولان لحالة الفصل، ثم يتحول  $Q_4$  لحالة الوصل، وبالتالي يمر تيار المحرك عبر  $Q_4$  و  $D_2$  مما يؤدي لانعكاس اتجاه مرور التيار فى المحرك، ويمكن إعادة القدرة للمصدر مرة أخرى وذلك بتحويل  $Q_4$  لحالة الفصل فنتنقل القدرة الكهربائية من المحرك عبر  $D_3$  للمصدر، ثم تحويل  $Q_4$  لحالة الوصل مرة أخرى، وهكذا حتى تحدث فرملة للمحرك.

## ١ / ١١ - مقطعات Mosfet :

لقد انتشرت مقطعات Mosfet بشكل ملحوظ فى الصناعة، ويرجع ذلك للأسباب التالية:

١- ترانزستور Mosfet يتم التحكم فيه بإشارة جهد وليس بإشارة تيار، حيث يحتاج لتيار صغير جداً لتشغيله، مما يؤدي لصغر حجم دائرة التحكم فيه.

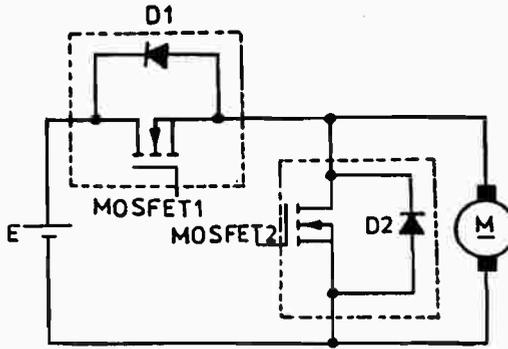
٢- البوابة G معزولة عن المصدر S.

٣- يمكن توصيل أكثر من ترانزستور Mosfet بالتوازي معاً لزيادة سعة التيار، الأمر الذي لا يمكن تحقيقه مع الثايرستورات SCR والترانزستورات العادية، وبالتالي يمكن توصيل عدة ترانزستورات Mosfet على التوازي للوصول بتيارات تصل إلى مئات الأمبيرات.

٤- يمكن أن يعمل Mosfet عند ترددات عالية مقارنة بالثايرستور والترانزستور العادي، مما يساعد على الاستغناء عن ملف مجال التوازي اللازم استخدامه مع المحركات التي تعمل بالمقطعات الثايرستورية والمقطعات الترانزستورية لتنعيم خرجها، نظراً لانخفاض تردداتها.

والشكل (١ - ٣٨) يعرض مقطع Mosfet، يعمل في ربعين، الأول والرابع، ويتحكم في محرك بمجال توازي أو مجال يغذى خارجياً أو بمغناطيس دائم.

وحتى يدور المحرك في اتجاه عقارب الساعة فإن Mosfet 1 يكون في حالة ON، في حين يكون Mosfet 2 في حالة Off، ويعمل  $D_2$  كثنائي حدافة أثناء فصل Mosfet 1.



الشكل (١ - ٣٨)

وحتى يفرمل المحرك فإن Mosfet 2 يكون في حالة ON، في حين يكون Mosfet 1 في حالة OFF، ويعمل  $D_1$  في هذه الحالة كثنائي حدافة أثناء فصل Mosfet 2.

## ١٢ / ١ بادئات الحركة لمحركات التيار المستمر .

١ / ١٢ / ١ بادئ حركة بمقاومات بدء :

الشكل (١-٣٩) يعرض دائرة بادئ حركة لمحرك تيار مستمر بدون استخدام مقاومات بدء.

فعند غلق المفتاح  $S_1$  يتحول  $TH_1$  لحالة الوصل، ويمر التيار في المحرك مروراً بالمقاومات  $R_4, R_3, R_2$ ، ويشحن المكثف  $C_3$ ، في حين يمر تيار المجال Field بمجرد غلق القاطع الرئيسي  $Q_1$ .

وعند زيادة سرعة المحرك تزداد القوة الدافعة الكهربائية العكسية المتولدة على أطراف المحرك، فيقل التيار المار في المحرك ويزداد جهد مولد التاكو TG وعند وصول جهده لجهد انهيار ثنائي الزينر  $Z_1$  يحدث إشعال للثايرستور  $TH_2$ ، فيحدث قصر على المقاومة  $R_2$ ، فيزداد الجهد المسلط على المحرك، ويزداد تيار المحرك، وتباعاً يزداد عزم المحرك وسرعته.

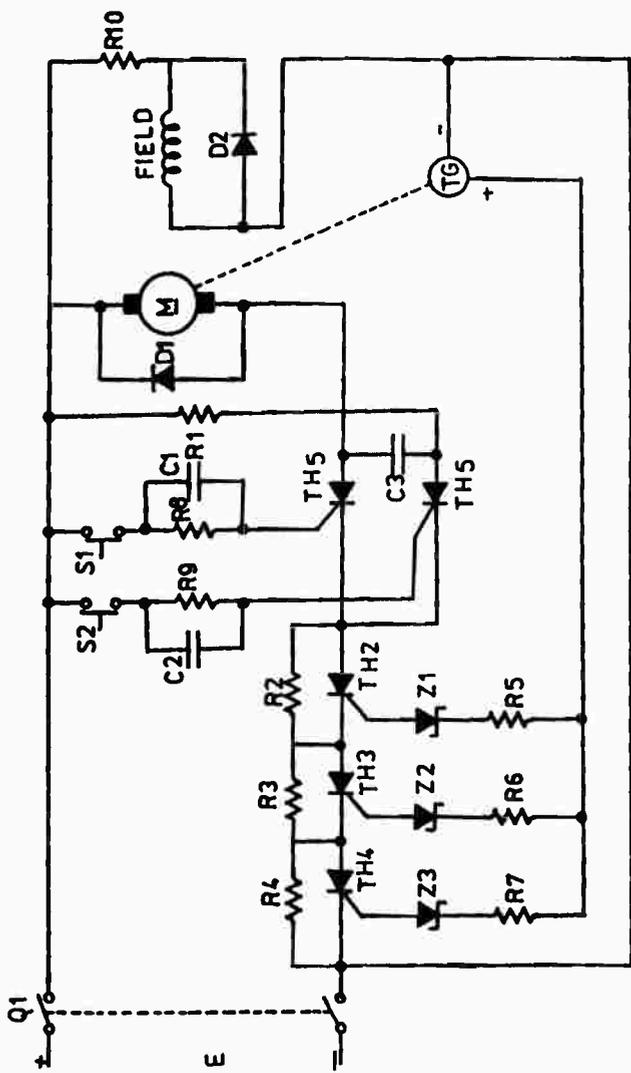
ونتيجة لزيادة سرعة مولد التاكو TG وعند وصوله لجهد انهيار ثنائي الزينر  $Z_2$  يشتعل الثايرستور  $TH_3$ ، فيحدث قصر على المقاومة  $R_3$  فيزداد التيار، ثم العزم ثم السرعة، ويحدث انهيار لثنائي الزينر  $Z_3$  فيشتعل الثايرستور  $TH_4$ ، ويحدث قصر على المقاومة  $R_4$ ، وبالتالي تكون جميع المقاومات قد خرجت من دائرة المحرك ليصبح جهد المحرك مساوياً لجهد المصدر.

والجدير بالذكر أن ثنائيات الزينر  $Z_1, Z_2, Z_3$  تختار بحيث تعمل عند  $(\frac{3}{4}$  و  $\frac{1}{2}$  و  $\frac{1}{3}$ ) السرعة الكاملة للمحرك، وتختار المقاومات  $(R_2, R_3, R_4)$  لتحديد التيار المار في المحرك عند البدء، ولإيقاف المحرك يتم الضغط على الضاغط  $S_2$  فيتحول  $TH_5$  لحالة الوصل، فيقوم المكثف  $C_3$  بتفريغ شحنته ليحدث انحياز عكسي للثايرستور  $TH_1$ ، فيتحول لحالة القطع وينقطع مرور التيار في الدائرة، فتتحول الثايرستورات  $TH_2, TH_3, TH_4, TH_5$  لحالة القطع، ويتوقف المحرك.

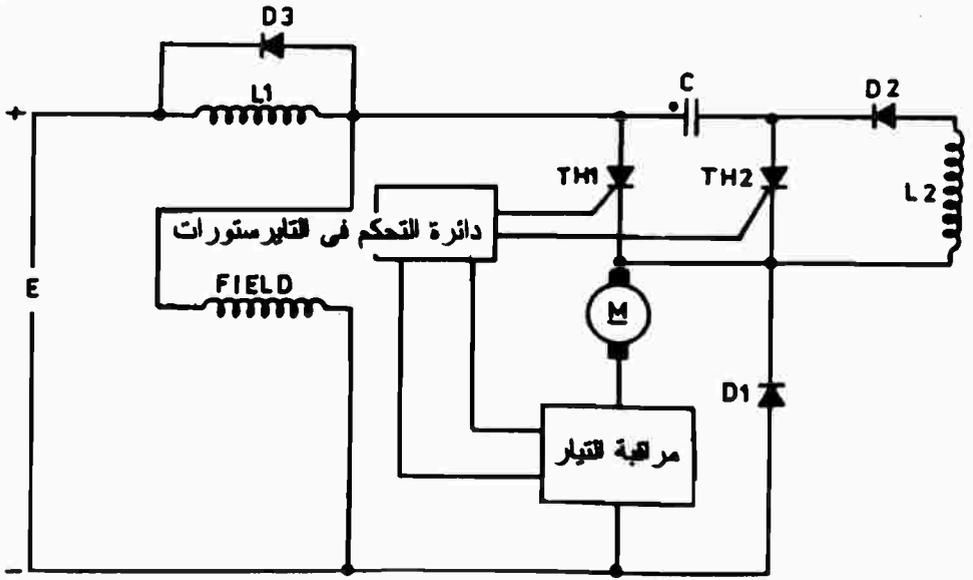
١ / ١٢ / ٢- بادئ حركة بدون مقاومات بدء :

الشكل (١-٤٠) يعرض دائرة بادئ حركة لمحرك تيار مستمر بدون مقاومات

بدء



الشكل (١-٣٩)



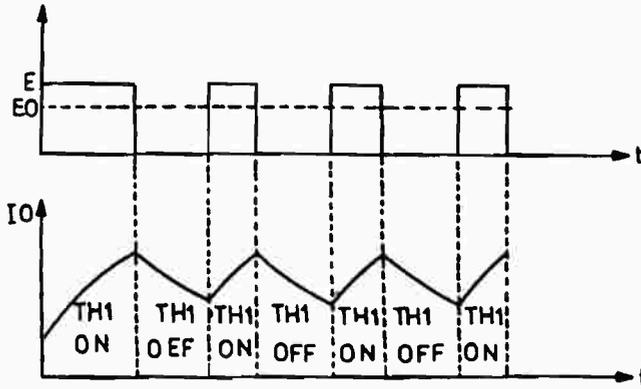
الشكل (٤٠-١)

ففي البداية تقوم دائرة التحكم في إشعال الثايرستورات بإشعال  $TH_2$  فيتحول لحالة الوصل ويشحن المكثف C، ويكون اللوح الموجب هو اللوح المشار عليه بنقطة. وبمجرد أن يشحن المكثف C فإن  $TH_2$  ينطفئ طبيعياً لانقطاع مرور التيار الكهربى فيه، ثم بعد ذلك تصل إشارة إشعال للثايرستور  $TH_1$  فيمر التيار الكهربى فى الدائرة، وفى نفس الوقت يفرغ المكثف C شحنته خلال  $TH_1$ ، وتكتمل الدائرة بواسطة  $P_2, L_2$ ، وذلك نتيجة لطبيعة التذبذب لهذه الدائرة بواسطة C،  $L_2$ ، ويشحن المكثف بشحنة معاكسة، ويقوم الثنائى  $D_2$  بتحقيق ذلك، ويكون الجهد عند اللوح المشار عليه بنقطة +E وعند اللوح الآخر  $+2E$ . وعند زيادة تيار عضو الاستنتاج للحدود القصوى المسموح بها تصل إشارة إلى  $TH_2$  فيتحول لحالة الوصل، ويحدث تفريغ للمكثف C خلال  $TH_2$ ، فيحدث انهيار عكسى للثايرستور  $TH_1$ ، ويتحول لحالة القطع، وتتكرر دورة التشغيل عند انخفاض التيار فى الدائرة للقيمة المطلوبة.

والجدير بالذكر أن هذه الدائرة يمكن أن تتحكم فى سرعة المحرك فى نفس الوقت، وذلك بعمل  $TH_1$  كمقطع يتحكم فى الجهد المتوسط على أطراف المحرك، ويعمل  $L_1$

على تقليل معدل التغيير في تيار المحرك، وبالتالي يحمى  $TH_1$ ، في حين يعمل الشنائي  $D_1$  على إمرار تيار المحرك أثناء تحول  $TH_1$  لحالة القطع.

والشكل (٤١-١) يبين العلاقة بين جهد أطراف المحرك، والزمن، وتيار المحرك المقابل مع الزمن.



الشكل (٤١-١)